



TYPHOON 

MANUAL DEL USUARIO RS-V1.2

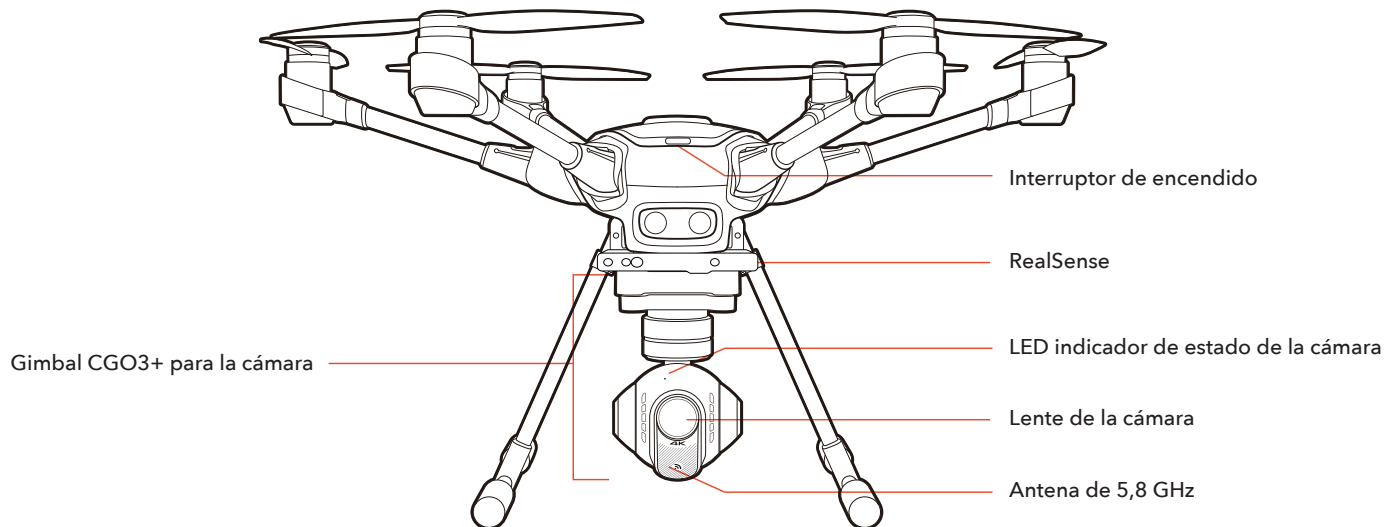
ÍNDICE

01	ÍNDICE	15	- MODOS DE VUELO
02	INTRODUCCIÓN	17	CONTROLES DE LA CÁMARA
02	VISTA GENERAL	17	- MODO INDIVIDUAL
03	ESPECIFICACIONES	17	- MODO EQUIPO
04	COLOCACIÓN ANTES DEL DESPEGUE	18	- TOMAR FOTOGRAFÍAS Y GRABAR VÍDEOS
04	CARGA	19	FUNCIONES GPS/DESACTIVACIÓN DEL GPS
04	MONTAJE	19	CREAR UN NUEVO MODELO
05	ENCENDIDO / APAGADO	19	- PREPARAR ST16
05	ARRANQUE Y PARADA DE LOS MOTORES	19	- VINCULAR EL TYPHOON H
06	CONTROLES DE VUELO (MODO INDIVIDUAL)	20	INSTRUCCIONES PARA LA GUI
06	- VISTA GENERAL DE ST16	21	CALIBRACIÓN
07	- VOLAR	21	- CALIBRACIÓN DE LA BRÚJULA
07	- ATERRIZAJE	22	- CALIBRACIÓN DE LA CÁMARA DEL GIMBAL
07	- CONTROL DESLIZANTE PROPORCIONAL DE VELOCIDAD	22	- CALIBRACIÓN DEL ACELERÓMETRO
08	- MODOS DE VUELO	22	ACTUALIZACIÓN
08	- FUNCIÓN SÍGUEME	23	INDICACIONES MEDIANTE LED DE ESTADO
08	- FUNCIÓN MÍRAME	24	LED DE ESTADO Wizard™
11	- FUNCIONES ADICIONALES	24	AVISOS Y ADVERTENCIAS
13	CONTROLES DEL VUELO (MODO EQUIPO)	25	PRECAUCIONES Y ADVERTENCIAS DE SEGURIDAD GENERAL
14	MODOS DE VUELO (DOS estaciones de tierra ST16)	26	ADVERTENCIAS SOBRE LA BATERÍA DE POLÍMERO DE LITO E INSTRUCCIONES DE USO
14	MODOS DE VUELO (Wizard™ Y ST16)	27	EXENCIÓN DE RESPONSABILIDAD
15	BOTÓN DEL Wizard™ PARA COMBINAR FUNCIONES	28	INFORMACIÓN SOBRE LA CERTIFICACIÓN
15	- CONTROLES DEL VUELO		

INTRODUCCIÓN

Typhoon H es una plataforma avanzada de videografía y fotografía aérea, perfecta tanto para fotógrafos como para pilotos expertos. Ofrece hasta 25 minutos de autonomía de vuelo mientras filma con su cámara CGO3+ de resolución de 4K. La configuración se puede ajustar con total libertad y de forma remota a través de la estación personal de tierra ST16, un controlador fácil de manejar e intuitivo con un sistema Android de pantalla táctil de 7 pulgadas que muestra la grabación del vuelo en directo. Para satisfacer diferentes necesidades de funcionamiento y portabilidad, Typhoon H cuenta con dos configuraciones: la versión profesional con Intel RealSense, equipada con una mochila portátil, y la versión avanzada con Sonar Collision Avoidance, que ofrece una mejora de la versión profesional con la compra de un módulo RealSense, que se vende aparte. El Typhoon H genera un modelo 3D del mundo con la tecnología Intel® RealSense™. El módulo Intel® RealSense™ proporciona al sistema central una profundidad de alta calidad y permite que el dron pueda crear rutas y evitar obstáculos de manera inteligente.

VISTA GENERAL



ESPECIFICACIONES

ESPECIFICACIONES DE TYPHOON H

Autonomía de vuelo	Hasta 25 min	Régimen máximo de rotación	85°/s
Tamaño	520 x 457 x 310 mm (20,5 x 18 x 12,2 pulgadas)	Ángulo máximo de alabeo	35°
Peso de despegue	1980 g (69,8 onzas)	Velocidad máxima de ascenso	5 m/s (11,2 MPH)
Batería	Batería Li-Po 4S de 14,8 V (POWER 4)	Velocidad máxima en modo Angle	13,5m/s (30,2 MPH)
Capacidad/Voltaje de la batería	5400 mAh 4S/14,8 V (79,9 Wh)	Máxima velocidad de descenso	3m/s (6,7 MPH)
Cargador	SC4000-4	Base de ruedas diagonal	480 mm (18,9 pulgadas)
Transmisor	Estación personal de tierra ST16	Longitud de brazo de montura	187 mm (7,4 pulgadas)
Altitud máxima de vuelo	122 m (400 pies) (Ajustable mediante la GUI)	Tamaño del tren de aterrizaje	265 x 185 mm (10,4 x 7,3 pulgadas)

ESPECIFICACIONES DE REALSENSE

Peso	70 g	Del suelo a la distancia del IPS	4,5 m (14,8 pies)
Dimensiones	153 x 107 mm (6,0 x 4,2 pulgadas)	Velocidad máxima en el módulo	5 m/s (11,2 mph)
Distancia máxima de detección desde	10 m (32,8 pies)	Prevención de colisiones	
Obstáculos en dirección frontal		Campo visual (vertical)	40°
Distancia para evitar colisiones de frente	De 3 a 7 m (9,8 a 23 pies), puede variar en función del entorno	Campo visual (horizontal)	60°

ESPECIFICACIONES DE CGO3+ (CGO3 PLUS)

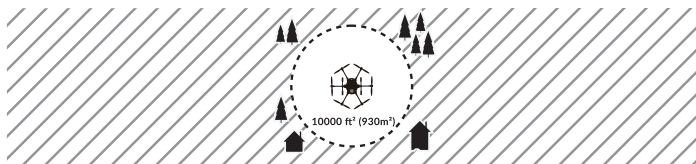
Peso	255 g (9,0 onzas)	Obturador electrónico	1/30-----1/8000 s
Píxeles efectivos	12,4 megapíxeles	Rango de transmisión de vídeo	Hasta 2 km (1,2 millas)
Lente de la cámara	14 mm / F2.8	Sistema de transmisión	5,2 GHz – 5,8 GHz
Número de ejes	3	Vídeo de UHD	4K UHD 30 fps

ESTACIÓN DE TIERRA ST16

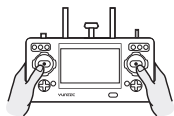
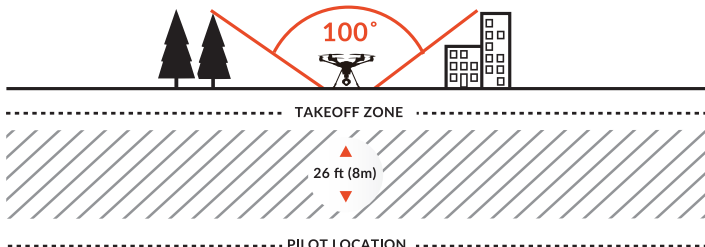
Sistema operativo:	Android™	Distancia/rango de transmisión de vídeo	Conformidad FCC: hasta 2 km (1,2 millas)
Número de canales:	16	(condiciones óptimas):	Conformidad CE: hasta 2 km (1,2 millas)
Distancia/rango de transmisión de control:	Hasta 1,6 km (1 milla) (condiciones óptimas)	Tamaño de pantalla LCD:	7"
Banda de frecuencia para el enlace de vídeo:	5,8 GHz WiFi	Voltaje/capacidad de la batería de iones de litio integrada:	3,6 V 8.700 mAh 31,32 Wh Li-Ion

COLOCACIÓN ANTES DEL DESPEGUE

ADVERTENCIA: Maneje siempre el Typhoon H en espacios abiertos al aire libre (de como mínimo unos 930 m²/ 10.000 pies cuadrados) en los que no haya gente, vehículos, árboles ni cualquier otro tipo de obstáculo. No la haga volar nunca sobre grupos de gente, aeropuertos o edificios.



Nunca intente manejar el Typhoon H cerca de edificios u otros obstáculos elevados que no permitan ver claramente el cielo (espacio libre mínimo de 100°). Asegúrese de colocar el Typhoon H sobre una superficie nivelada y estable antes de arrancar la estación de tierra y la aeronave.



NOTA IMPORTANTE: COLÓQUESE A UNOS 8 METROS (26 PIES) POR DETRÁS DEL Typhoon H.

AVISO: Se recomienda a los pilotos hacer despegar la aeronave en modo Smart Angle. Si el piloto hace despegar la aeronave en modo Smart, debe asegurarse de que la aeronave esté a 10 metros (32,8 pies) de distancia.

AVISO: Para unos mejores resultados, la antena plana de 5,8 GHZ debe apuntar hacia la aeronave.

CARGA

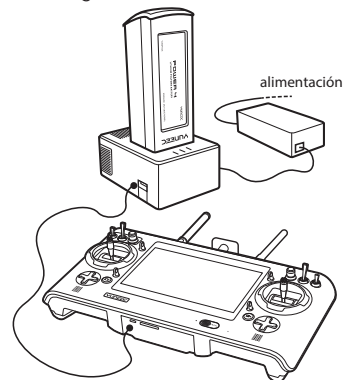
Alimente el cargador SC4000-4 desde una toma de 100-240 V de CA usando el adaptador de CA o el suministro eléctrico, o desde un enchufe accesorio de 12-16,8 V DC o la toma del encendedor de un vehículo usando el adaptador que se incluye. Enchufe la batería de la aeronave en el puerto de carga como aparece en la ilustración. Un LED verde intermitente indica que el cargador está encendido y listo para cargar, y un LED rojo intermitente indica que la batería se está cargando. Cargar una batería completamente descargada (no sobredescargada) llevará unas 2,5 horas. El LED permanecerá iluminado en verde cuando la batería esté completamente cargada.

ADVERTENCIA: Para evitar causar daños materiales o lesiones graves, deben seguirse al pie de la letra todas las instrucciones y advertencias, ya que una manipulación incorrecta de las baterías Li-Ion/Li-Po puede provocar un incendio.

PARA LA ESTACIÓN DE TIERRA ST16

Puede cargar la batería de la ST16 usando el cable USB que se incluye y conectándolo al puerto USB del cargador. Cargar una batería completamente descargada (no sobredescargada) llevará unas 5 horas.

ADVERTENCIA: No deje la batería en el cargador tras su carga completa.

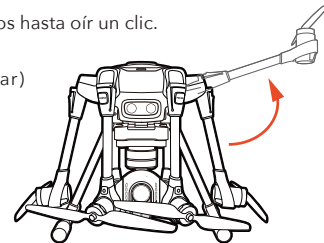
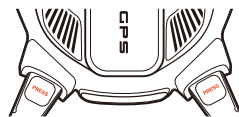


MONTAJE

PASO 1: MONTAJE DE LOS BRAZOS

Despliegue los brazos del motor y asegúrelos hasta oír un clic.

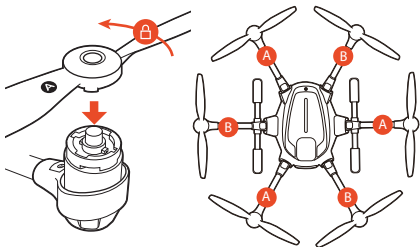
AVISO: Pulse el botón «PRESS» (Pulsar) para plegar los brazos del motor.



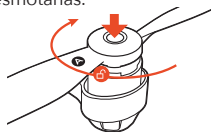
PASO 2: INSTALACIÓN DE LAS HÉLICES

AVISO IMPORTANTE: Asegúrese siempre de que las hélices están correctamente instaladas. Los motores son extremadamente potentes, lo que significa que si el equipo se utiliza incorrectamente, se corre el riesgo de causar daños materiales y lesiones graves o incluso mortales.

Monte las hélices en los motores según las letras A y B que se indican sobre dichas hélices. La distinción entre A y B se refiere a la hélice A y la hélice B. Monte la hélice A en el motor A y la hélice B en el motor B; pulse y haga girar la hélice en la dirección hacia la que indique [A], y la hélice quedará bloqueada.



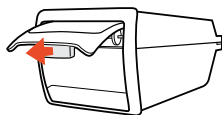
AVISO: Pulse y mantenga pulsado el botón central en la hélice y haga girar la hélice en la dirección hacia la que indique [A], y, a continuación, podrá desmontarlas.



PASO 3: INSTALAR LA BATERÍA DE VUELO

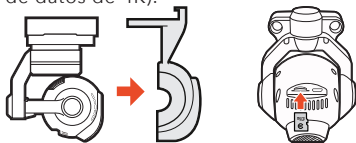
Empuje la batería en el compartimento de la batería con el logotipo de Yuneec hacia arriba hasta que oiga un clic, lo cual significa que la batería se ha instalado correctamente.

AVISO: Abra suavemente la tapa de la batería hasta el máximo (hasta que la posición sea casi horizontal con respecto a la cubierta del GPS) y entonces podrá extraer la batería.



PASO 4: RETIRAR EL MATERIAL PROTECTOR E INSERTAR LA TARJETA SD

Quite con cuidado el material protector de la lente de la cámara. Inserte la tarjeta de 16 GB incluida o cualquier tarjeta microSD de clase 10 de 16 a 128 GB (la velocidad U3 es capaz de alcanzar velocidades de transmisión de datos de 4K).



ENCENDIDO / APAGADO

AVISO: Encienda SIEMPRE la estación de tierra ST16 y deje que arranque ANTES de encender el Typhoon H (y apague SIEMPRE el Typhoon H ANTES de apagar la estación de tierra ST16).



Coloque el Typhoon H sobre una superficie horizontal y estable y, luego de esto, encienda la estación de tierra ST16. Pulse y mantenga pulsado el botón de encendido del Typhoon H. Suelte el botón cuando la aeronave emita un sonido en aumento. NO TOQUE NI MUEVA EL Typhoon H HASTA QUE EL PROCESO DE INICIALIZACIÓN HAYA FINALIZADO. La cámara del gimbal girará hacia la posición frontal.

AVISO: Si el LED principal parpadea lentamente en rojo, significa que la inicialización ha fallado. En ese caso, es necesario volver a encender la aeronave. Para apagar la aeronave, pulse el botón de encendido y manténgalo pulsado hasta que la aeronave emita un sonido en descenso.

AVISO: Después de oír un sonido en aumento, el principal LED indicador parpadeará una vez en verde durante 1-2 segundos con la batería de vuelo completamente cargada, en amarillo a media carga y en rojo cuando el voltaje sea bajo.

ARRANQUE Y PARADA DE LOS MOTORES

AVISO: Solo se pueden arrancar o parar los motores pulsando el botón START/STOP si la señal sostenible del GPS o del IPS está activada o con el GPS apagado.

AVISO: Cuando el GPS esté apagado, el IPS se desconectará automáticamente y se deshabilitará la función de posicionamiento en interiores.



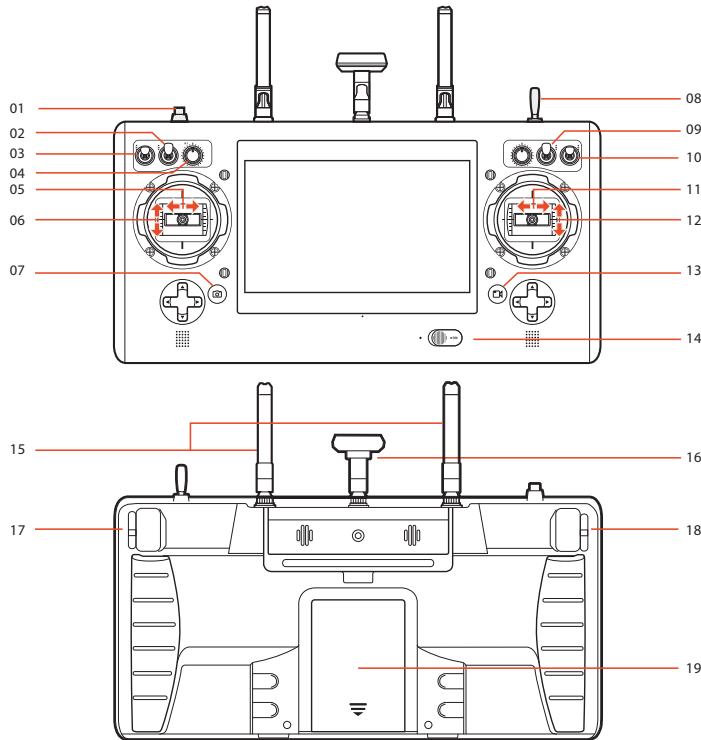
OPCIÓN 1

Pulse el botón START/STOP y manténgalo pulsado durante unos 3 segundos para arrancar, y unos 2 segundos para parar los motores. Colóquese a unos 8 metros (26 pies) por detrás del Typhoon H y asegúrese de que la estación de tierra ST16 está en modo Angle. Cuando haya una señal GPS adecuada para la estación de tierra ST16 y el Typhoon H, o de IPS para la aeronave, puede arrancar los motores.

OPCIÓN 2

Cuando la aeronave y la estación personal de tierra ST16 reciban la señal de GPS, el piloto podrá seleccionar el icono Cámara/Tarea y tocar el icono de despegar en la fila de tareas. El piloto debe asegurarse de que se encuentra a más de 5 metros de distancia de la aeronave y, a continuación, deslizar el icono en la pantalla. La aeronave despegará y planeará a la altura por defecto.

CONTROLES DE VUELO (MODO INDIVIDUAL)



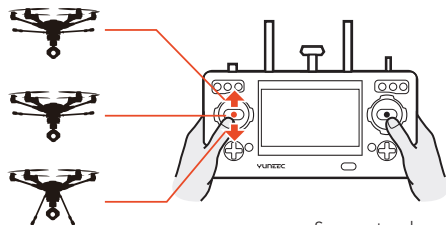
VISTA GENERAL DE ST16

- 01 Botón para iniciar/detener motores
- 02 Modo panorámico del gimbal (modo Follow/modo controlable panorámico Follow/modo Global)
- 03 Modo de inclinación del gimbal (modo Angle/modo Velocity)
- 04 Control panorámico del gimbal
- 05 Control de timón/guñada (modo 2 y modo 1)
- 06 Control de aceleración/altitud (para modo 2)
Control de elevación/cabeceo (para modo 1)
- 07 Botón para toma de fotos fijas
- 08 Interruptor para el tren de aterrizaje
- 09 Interruptor Evitar Obstáculos
- 10 Interruptor de selección de modo de vuelo
- 11 Control del alerón/alabeo (modo 2 y modo 1)
- 12 Elevador y control del cabeceo (modo 2) / Joystick de aceleración (modo 1)
- 13 Botón de inicio/parada de la grabación en vídeo
- 14 Interruptor de encendido
- 15 Antena
- 16 Antena de parche de 5,8 GHZ
- 17 Control deslizante proporcional
- 18 Deslizador de control de inclinación del gimbal
- 19 Batería

ALTITUD MÁX. DE ASCENSO
122 METROS (400 PIES)

CONSERVACIÓN DE LA ALTITUD

DESCENSO/ATERRIZAJE



Se muestra el modo 2

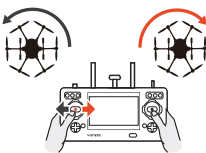
Para despegar, suba lentamente el joystick izquierdo hasta por encima de la posición central. El Typhoon H despegará y comenzará a ascender lentamente (o siga subiendo el joystick hasta que lo haga). Cuando el Typhoon H alcance la altitud deseada, deje que el joystick regrese a la posición central.

VOLAR (INTERRUPTOR EVITAR OBSTÁCULOS APAGADO)

Tómese su tiempo para aprender cómo responde el Typhoon H a las diversas órdenes desde los controles mientras está volando. En el modo Smart, el Typhoon H siempre se moverá en la dirección en la que se accione el joystick de control de la derecha con respecto al piloto, sin importar hacia qué lado apunte la parte frontal/punta de la aeronave. En el modo Angle (piloto), la parte frontal/punta del Typhoon H se desplazará en la dirección en la que se mueva el joystick de control (y el «ángulo» (angle) de movimiento dependerá de lo que se aleje el joystick del punto central).

VOLAR (INTERRUPTOR EVITAR OBSTÁCULOS ENCENDIDO)

En modo Smart, el Typhoon H siempre se moverá en la dirección en la que se accione el joystick de control de la derecha. La punta del Typhoon H girará en función de la dirección hacia la que volará en primer lugar y, a continuación, avanzará en esa misma dirección. La aeronave evitará los obstáculos automáticamente y a continuación volará en función del controlador remoto. La aeronave se detendrá frente al obstáculo en modo Angle.



AVISO IMPORTANTE: Si en algún momento durante el vuelo percibe que el Typhoon H pierde el rumbo o está fuera de su control, simplemente suelte los dos joysticks de control. El Typhoon H se nivelará automáticamente e incluso mantendrá su posición (con una señal o posición adecuada del GPS y con el interruptor EVITAR OBSTÁCULOS apagado) cuando los dos joysticks estén en su posición central. También puede activar el modo Home y el Typhoon H volará automáticamente de vuelta al punto de partida y aterrizará.

ATERRIZAJE - Hay dos formas de aterrizar el Typhoon H:

1) Coloque el Typhoon H sobre el área en la que quiere hacerlo aterrizar. Baje lentamente el joystick izquierdo hasta que esté por debajo de la posición central. El Typhoon H descenderá lentamente y aterrizará. Cuando el Typhoon H haya aterrizado, pulse el botón de ARRANCAR/PARAR y manténgalo pulsado hasta que el motor se pare.

AVISO: Se recomienda apagar el interruptor de EVITAR OBSTÁCULOS para aterrizar.

2) Si activa el modo Home, el Typhoon H volará automáticamente de vuelta al punto de partida y aterrizará.

AVISO: Cuando la aeronave despegue, el piloto puede replegar el tren de aterrizaje colocando hacia arriba el interruptor del tren de aterrizaje, situado en la parte superior derecha de la estación de tierra ST16. Asegúrese de colocar el interruptor en la posición inferior cuando esté aterrizando.

AVISO: Podrá ajustar con precisión el lugar de aterrizaje durante la fase de aterrizaje del RTH. A medida que la aeronave se vaya acercando al suelo, absténgase de tocar los controles de dirección, ya que ello puede hacer volcar la aeronave.

ADVERTENCIA: Hágalo aterrizar tan pronto como sea posible después de recibir la primera advertencia de bajo nivel de tensión de la batería, o hágalo aterrizar inmediatamente después de la segunda advertencia de bajo nivel de tensión de la batería (como se indica por las vibraciones y las alertas sonoras de la estación de tierra ST16 y por el rápido parpadeo de los LED indicadores de estado del motor). Si en cualquier momento el voltaje de la batería de la aeronave que aparece en la pantalla descende por debajo de los 14,1 V, aterrice el Typhoon H de inmediato.

AVISO: Cuando la aeronave dé la primera advertencia de baja tensión, saldrá del modo Task y las funciones relacionadas con este modo no se activarán.



DESPUÉS DEL ATERRIZAJE

AVISO: Cuando el tren de aterrizaje esté desplegado con el interruptor para evitar obstáculos encendido, el Typhoon H no podrá regresar volando por delante del obstáculo. La aeronave no volará automáticamente de vuelta cuando el obstáculo se mueva hacia el Typhoon H. Si el piloto controla la aeronave mientras vuela hacia el obstáculo, esta se detendrá frente al obstáculo (en modo Angle) o lo evitará (modo Smart).

Apague SIEMPRE el Typhoon H ANTES de apagar la estación de tierra ST16. Después extraiga la batería del Typhoon H y deje que se enfríe a temperatura ambiente antes de volver a cargarla.

AVISO: Si se pierde la señal del control remoto, el Typhoon H volverá automáticamente al punto de partida y mantendrá su posición (con una posición o señal adecuada del GPS) sobre el punto de partida (excepto en caso de batería baja).



CONTROL DESLIZANTE PROPORCIONAL

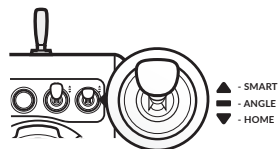
El control deslizante proporcional ubicado en la parte derecha de la estación de tierra ST16 permite ajustar la velocidad general de ascenso/descenso y direccional. Use la posición de la tortuga para ajustar la velocidad más baja (aconsejado para pilotos principiantes y obligatoria si se está a una altitud de entre 1524 y 2438 metros [5000 y 8000 pies] sobre el nivel del mar), y use la posición del conejo para ajustar la velocidad más elevada (aconsejado para pilotos experimentados y permitido solo si se está a una altitud inferior a los 1524 metros [5000 pies] sobre el nivel del mar).



7 Si lo prefiere, puede utilizar una posición intermedia.

MODOS DE VUELO

La estación de tierra ST16 está equipada con 3 modos de vuelo diferentes que se pueden seleccionar usando el interruptor de modo en la esquina superior derecha, sobre el joystick derecho.



MODO SMART

Para acceder al modo Smart del Typhoon H, coloque el interruptor de selección de modo de vuelo en la posición superior. A pesar de que se recomienda aprender a hacer volar el Typhoon H en el modo Angle (piloto) tan pronto como sea posible, el modo Smart suele ser el mejor modo para pilotos noveles y también incluye la función «Sígueme».

En el modo Smart (con el interruptor EVITAR OBSTÁCULOS APAGADO), el Typhoon H siempre se moverá en la dirección en la que se accione el joystick de control de la derecha con respecto al piloto, sin importar hacia qué lado apunte la parte frontal/punta de la aeronave. Por tanto, si desplaza el joystick hacia la izquierda, el Typhoon H siempre se moverá hacia la izquierda, independientemente de la dirección en la que esté apuntando la parte frontal e incluso si la aeronave está girando. Este modo también puede resultar útil a aquellos pilotos que pierden la orientación mientras vuelan en modo Angle (piloto).

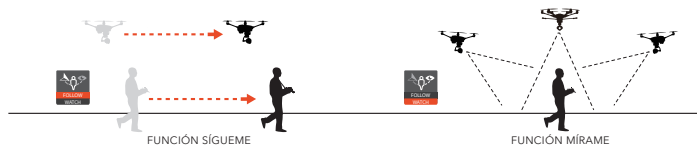
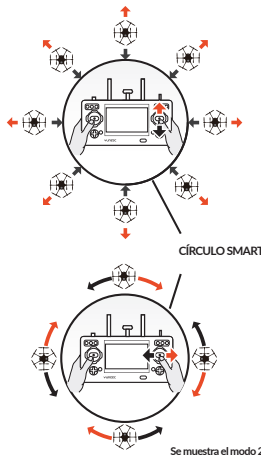
AVISO: En modo Smart (con el interruptor EVITAR OBSTÁCULOS ENCENDIDO), el Typhoon H siempre se moverá en la dirección en la que se accione el joystick de control de la derecha con respecto al piloto. La punta del Typhoon H girará en función de la dirección hacia la que volará en primer lugar y, a continuación, avanzará en esa misma dirección. La aeronave evitará los obstáculos automáticamente y a continuación volará en función del controlador remoto.

*ZUSÄTZLICHE SMART-MODE-FUNKTIONEN

SÍGUEME

La función Sígueme hace que el Typhoon H siga al piloto ajustando su posición con respecto a la posición de la estación de tierra ST16. Esta función se activa cuando el GPS de la ST16 completa su posicionamiento y el Typhoon H está compartiendo la señal del GPS con la estación de tierra ST16. Cuando la función Sígueme esté activa, el fondo del carácter «Seguir» se pondrá rojo y el icono de Seguir [▲] se iluminará en blanco. El Typhoon H seguirá el movimiento de la estación de tierra ST16 si no se realiza ninguna otra acción en la ST16. El estado de vuelo también puede controlarse mientras se manejan la ST16 y la CGO3+.

AVISO IMPORTANTE: Después de encender el interruptor EVITAR OBSTÁCULOS en las funciones «Sígueme»/«Mírame», el Typhoon H evitará los obstáculos mientras sigue al piloto. La distancia entre el piloto y la aeronave podría ser mayor a consecuencia del obstáculo.



MÍRAME

La función Mírame hace que la cámara siga al controlador remoto: la cámara ajustará automáticamente su ángulo para alinearse con el controlador remoto sin importar hacia dónde o cómo se desplace el mismo. Normalmente, la función por defecto en el modo Smart es la función Sígueme.

La función «Mírame» se puede activar con los siguientes pasos:

Botón Mírame/Sígueme: Pulse [↖↗] en el modo Smart para cambiar el Typhoon H entre la función Mírame y la función Sígueme. La función Sígueme es la configuración por defecto; el icono [▲] de «Seguir» se iluminará en blanco y el fondo de los caracteres de «Seguir» se pondrá rojo. Si NO está DISPONIBLE, significa que el GPS de la ST16 todavía no está listo. En ese caso, espere.

Pulse [↖↗] y el fondo de los caracteres de «Mírame» se pondrá rojo y el icono de «Mírame» [◁] se iluminará en blanco. El icono de «Seguir» [▲] se pondrá gris y el fondo de los caracteres de «Seguir» se pondrá negro. Esto significa que la función Mírame ya está activada. Puede estabilizar la posición panorámica del gimbal durante la función Mírame ajustando el botón de control panorámico en la ST16.

AVISO: En la función «Mírame» se recomienda colocar el botón de inclinación en la posición central. El piloto también puede cambiar la dirección de inclinación de la cámara del gimbal girando el botón de inclinación.

CÍRCULO SMART

En la mayoría de los casos, el Círculo Smart evitará que el Typhoon H se aproxime a más de 8 metros (26 pies) de usted (siempre y cuando usted se coloque por lo menos a 8 metros/26 pies detrás del Typhoon H).

GEOVALLA

La geovalla es una «barrera» virtual que evita que el Typhoon H se aleje más de 91 metros (300 pies). La geovalla solo está activa en modo Smart. A pesar de que este límite puede ajustarse mediante la GUI, se recomienda encarecidamente no sobrepasar nunca el límite por defecto.

ADVERTENCIA: El modo Smart solo estará activo si la señal/posición GPS del Typhoon H es adecuada. Si está volando en modo Smart y el Typhoon H pierde la señal o posición GPS, cambiará automáticamente a modo Angle (piloto). Por este motivo se recomienda encarecidamente aprender a hacer volar la aeronave en modo Angle (piloto) lo antes posible. De lo contrario, si se pierde la señal/posición del GPS y usted no es capaz de controlar correctamente el Typhoon H en modo Angle (piloto), la aeronave podría colisionar o incluso «irse volando».

AVISO IMPORTANTE: La garantía NO cubre los daños causados por choques o si la aeronave «se va volando».

AVISO IMPORTANTE: Cuando la estación de tierra ST16 esté conectada a menos de 6 satélites, la función «SÍGUEME» se desactivará.

AVISO: Si el tren de aterrizaje no se despliega en los modos Smart y Angle al aterrizar, la aeronave no podrá descender por debajo de los 2 metros (6,6 pies) sobre el suelo.

AVISO: Cuando se apaga la función RealSense, la velocidad máxima del Typhoon H debería ser inferior a 60 km/h (37,3 MPH). Cuando se enciende la función RealSense, la velocidad máxima debería ser inferior a 18 km/h (11,2 MPH).

MODOS ANGLE

Cuando el interruptor de selección de modo de vuelo está en la posición central, el Typhoon H está en modo Angle, también conocido como modo piloto.

El modo Angle (piloto) es el modo preferido por los pilotos experimentados de drones/RC porque la parte frontal/punta del Typhoon H se desplazará en la dirección en la que se mueva el joystick de control. Por tanto, si usted desplaza el joystick de la derecha hacia la izquierda, el Typhoon H se ladeará hacia la izquierda y se desplazará hacia la izquierda. Esto significa que si la parte frontal/punta del Typhoon H está apuntando en la dirección opuesta a usted, el Typhoon H se desplazará hacia la izquierda, pero si la parte frontal/punta está apuntando hacia usted, el Typhoon H se desplazará hacia la derecha.

AVISO: En modo Angle, la aeronave se detendrá frente al obstáculo si la función RealSense está activada.

*FUNCIÓN ADICIONAL EN EL MODO ANGLE (PILOTO):

Si centra ambos joysticks, el Typhoon H bloqueará automáticamente su posición (con una señal/posición adecuada del GPS) y mantendrá la altitud.

ADVERTENCIA: Si no controla correctamente el Typhoon H en modo Angle (piloto), la aeronave podría colisionar o incluso «irse volando».

AVISO IMPORTANTE: La garantía NO cubre los daños causados por choques o si la aeronave «se va volando».

Interruptor EVITAR OBSTÁCULOS

Cuando se recibe una señal sostenible del GPS, la función RealSense se puede activar encendiéndola en cualquier modo, excepto en caso de que la aeronave descienda en vertical y a baja velocidad con el tren de aterrizaje desplegado. Cuando la función RealSense esté activada, los LED frontales del motor parpadearán en blanco y el icono en la pantalla de la estación de tierra ST16 se quedará en verde. Si el interruptor de EVITAR OBSTÁCULOS está encendido pero si la función no se puede activar, el icono se pondrá amarillo.

AVISO IMPORTANTE: Los requisitos del entorno, como por ejemplo la trayectoria de vuelo, podrían variar en función de la situación. La función EVITAR OBSTÁCULOS solo estará activada cuando el icono en la pantalla de la estación de tierra ST16 permanezca en verde.



Se muestra el modo 2



AVISO: La función RealSense solo puede detectar obstáculos frontales, no laterales ni traseros.

AVISO: Cuando la función RealSense esté activada la velocidad de la aeronave estará limitada.

AVISO: Si desea consultar la información más actualizada sobre EVITAR OBSTÁCULOS, visite la página del producto correspondiente en www.yuneec.com o póngase en contacto con la oficina de Yuneec o el distribuidor oficial más cercanos.

AVISO: Se recomienda apagar el interruptor de Evitar Obstáculos para aterrizar. Si el tren de aterrizaje está desplegado, la aeronave no retrocederá en modo Angle cuando la función RealSense detecte el obstáculo.

SISTEMA DE POSICIONAMIENTO EN INTERIORES (IPS)

El Typhoon H activará o no automáticamente el IPS en modo Angle. Cuando el GPS no pueda obtener la posición, si el control de vuelo activa el IPS, el principal LED indicador de la aeronave permanecerá encendido en morado y el GPS mostrará el mensaje «Being searching» (Buscando) en el control remoto, lo cual indica que el IPS se activa automáticamente. La aeronave no se puede cambiar simultáneamente a modo Smart, modo Home, modo Task y EVITAR OBSTÁCULOS; permanecerá ÚNICAMENTE en modo Angle aunque se active el interruptor de modo. El Typhoon H también puede planear automáticamente a su altitud actual cuando se usa el IPS para obtener la posición de la aeronave. EL IPS es más adecuado para volar en espacios cerrados o sin posición de GPS.

AVISO: Al volar en espacios cerrados con el IPS activado, el piloto debería ser prudente y no volar demasiado rápido.

AVISO: Al usar el IPS sin posición de GPS, asegúrese de que la iluminación del espacio cerrado es suficiente. El IPS podría no obtener la posición si la aeronave vuela sobre superficies altamente reflectantes o sobre superficies cuya textura sea sumamente uniforme (por ejemplo, de un mismo color).

MODOS HOME

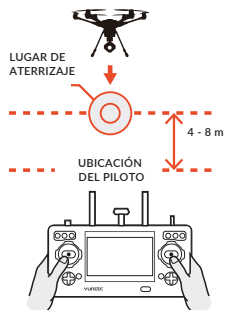
Cuando el interruptor de selección de modo de vuelo está en la posición inferior, el Typhoon H está en modo Home (también conocido como modo de vuelta al punto de partida). En el modo Home, la conectividad del GPS hará que el Typhoon H regrese en línea recta en dirección a la ubicación actual del piloto y aterrice automáticamente a 4-8 m (13-26 pies) del piloto. Esto puede resultar muy útil a pilotos principiantes que todavía no tengan la suficiente experiencia para aterrizar el Typhoon H solos. También puede resultarles útil a aquellos pilotos que hayan perdido la orientación durante el vuelo. Simplemente active el modo Home hasta que el Typhoon H se desplace automáticamente hacia la posición del punto de partida y, una vez usted se haya vuelto a orientar,

vuelva a cambiar al modo Angle (piloto). Si alguna vez el Typhoon H perdiera el enlace con la estación de tierra ST16, se conectaría automáticamente en modo Home.

AVISO: Cuando el modo Home está activado, el Typhoon H responde como sigue: si se pierde la señal del control remoto, el Typhoon H volverá automáticamente al punto de partida y mantendrá su posición (con una posición o señal adecuada del GPS) sobre el punto de partida (excepto en caso de batería baja).

AVISO: Si se enciende el interruptor EVITAR OBSTÁCULOS en modo Home, el Typhoon H evitará los obstáculos en modo Home. La velocidad de vuelo estará limitada (solo para la versión con RealSense).

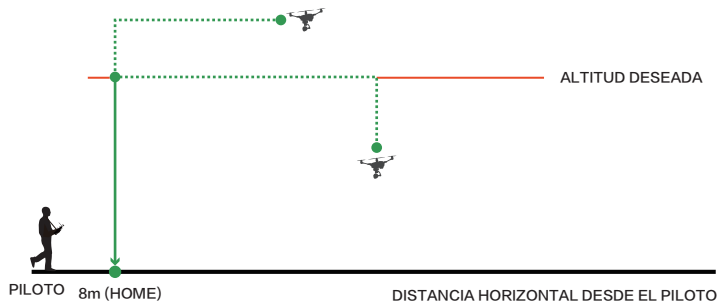
Antes de encender el modo Home, pulse el botón «Configurar calibración» en la columna derecha de tareas. Seleccione «Altitud de referencia», configure la altitud deseada y, a continuación, se podrá activar el modo Home. El trayecto del vuelo es el siguiente:



FUNCIÓN REALSENSE APAGADA

1. Cuando la altitud de vuelo de la aeronave sea menor que la deseada, en primer lugar la aeronave ascenderá en vertical a la altitud deseada y, a continuación, regresará a la altitud actual y descenderá en vertical a unos 4-8 m (13-26 pies) del piloto hasta que aterrice automáticamente.

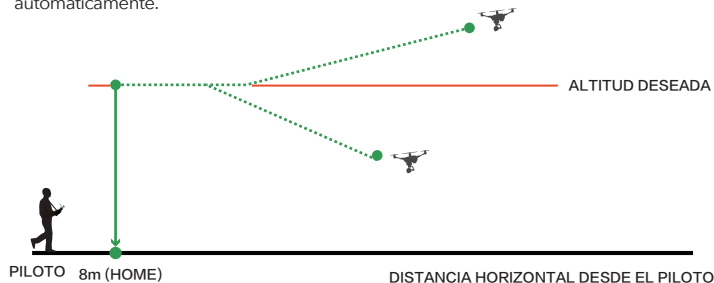
2. Cuando la altitud de vuelo de la aeronave sea mayor que la deseada, la aeronave regresará a la altitud actual y, a continuación, descenderá en vertical a unos 4-8 m (13-26 pies) del piloto hasta que aterrice automáticamente.



FUNCIÓN REALSENSE ENCENDIDA

1. Cuando la altitud de vuelo de la aeronave sea menor que la deseada, la aeronave ascenderá a la altitud deseada; en cambio, regresará al punto de partida y, a continuación, descenderá en vertical a unos 4-8 m (13-26 pies) del piloto hasta que aterrice automáticamente.

2. Cuando la altitud de vuelo de la aeronave sea mayor que la deseada, la aeronave descenderá a la altitud deseada; en cambio, regresará al punto de partida y, a continuación, descenderá en vertical a unos 4-8 m (13-26 pies) del piloto hasta que aterrice automáticamente.



AVISO: La altitud de referencia es, por defecto, 20 m (65,6 pies). Sin embargo, después de restablecer la altitud de referencia, los últimos datos se guardarán como la nueva altitud de referencia por defecto.

AVISO: Los usuarios pueden controlar las direcciones de cabeceo, alabeo y guiñada durante el descenso.

AVISO: Después de activar el modo Home, la parte frontal de la aeronave apuntará automáticamente hacia el punto de partida. Cuando la aeronave haya llegado al punto de partida y comience a descender, la cola apuntará hacia el piloto.

PRECAUCIÓN: Si el interruptor EVITAR OBSTÁCULOS está apagado, asegúrese de que no existen obstáculos en el trayecto del vuelo de vuelta al punto de partida; de lo contrario, el Typhoon H podría colisionar con ellos y estrellarse. Mientras el Typhoon H esté en modo Home, usted tendrá el control direccional parcialmente limitado. A fin de evitar obstáculos, se recomienda encarecidamente cambiar a modo Smart o modo Angle (después puede cambiar de nuevo a modo Home).

ADVERTENCIA: El modo Home solo estará activo si la señal/posición GPS del Typhoon H es adecuada. Si el Typhoon pierde la señal/posición del GPS, pasará automáticamente a modo Angle (piloto). Por este motivo se recomienda encarecidamente aprender a hacer volar la aeronave en modo Angle (piloto) lo antes posible. De lo contrario, si se pierde la señal/posición del GPS y usted no es capaz de controlar correctamente el Typhoon H en modo Angle (piloto), la aeronave podría colisionar o incluso «irse volando».

FUNCIONES ADICIONALES:

MODOS DE TAREA

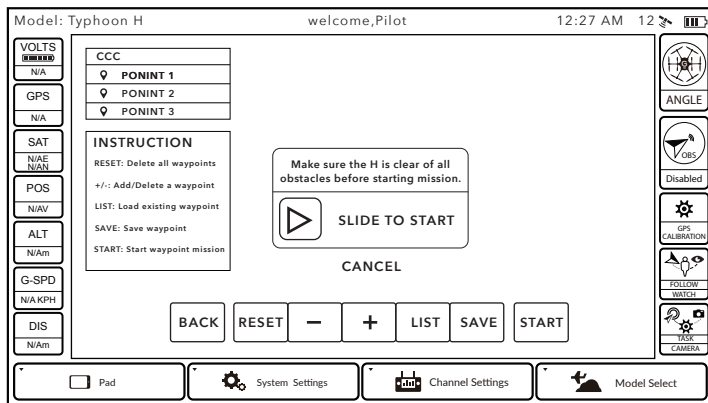
Pulse el icono de TAREA/CÁMARA; el fondo de «TAREA» se volverá naranja y entonces entrará en otra interfaz donde se visualizan funciones: CCC (Cámara Cable Curvada), Journey (Trayecto), POI (Punto de Interés), ORBIT ME (Ponerme en Órbita) y TAKE OFF (Despegar).



CCC: (Cámara Cable Curvada) La Cámara Cable Curvada le permite crear una ruta invisible para que el Typhoon H vuele a través de ella. Una vez que el piloto fija el punto, el Typhoon H volará en dirección a las coordenadas fijadas y recordará hacia dónde se dirige.

Si el modo panorámico de la cámara del gimbal se cambia a los modos Sígueme y modo controlable panorámico Sígueme, el ángulo de INCLINACIÓN del gimbal se ajustará al mismo ángulo en que se encuentre la cámara en cada punto de ruta después de que el piloto haya establecido las rutas de manera automática y continua. Si se cambia del modo Panorámico al modo Global, el ángulo panorámico y de inclinación se pueden controlar mediante el joystick del alerón y de elevación.

AVISO: La distancia directa entre dos puntos de ruta debería ser superior a 5 metros.



Pulse CCC para entrar en la función de Cámara Cable Curvada.



BACK: Pulse BACK y podrá volver a la interfaz anterior.

RESET: Pulse RESET para borrar todos los puntos creados durante el vuelo.

- : Pulse «-» para borrar el último punto creado durante el vuelo.

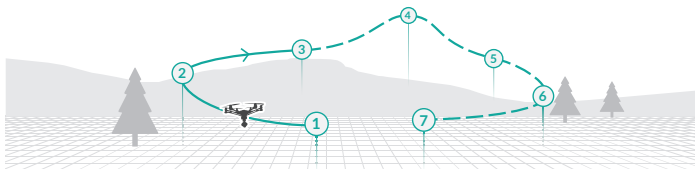
+ : Pulse «+» para crear un nuevo punto que registre la posición de vuelo actual.

LIST: Pulse LISTA y todas las rutas guardadas con anterioridad se mostrarán en una lista. Puede borrar cualquier ruta guardada deslizando la que elija a la izquierda.

SAVE: Pulse GUARDAR y se guardará la ruta actual.

START: Pulse INICIAR y deslice el icono. El Typhoon H regresará automáticamente al punto de ruta 1.

[]]: Cuando el piloto pulse el []], el icono se volverá []] y la función CCC se detendrá. Al volver a pulsarlo, []] se volverá []] y la aeronave continuará con la función CCC. El piloto puede salir de la función pulsando el icono EXIT (Salir) o cambiando el modo de vuelo.



Si el piloto configura 7 puntos de ruta como se muestra en la ilustración, cuando la aeronave llegue al punto 1, deberá subir poco a poco el joystick de aceleración y la aeronave recorrerá volando en orden los puntos de ruta del 1 al 7. Si el piloto baja poco a poco el joystick de aceleración, la aeronave recorrerá volando en orden los puntos de ruta del 7 al 1.

AVISO: Ajuste el joystick de control de la aceleración para modificar la altitud de la aeronave y ajuste el control del alerón para cambiar la dirección de órbita de la aeronave.

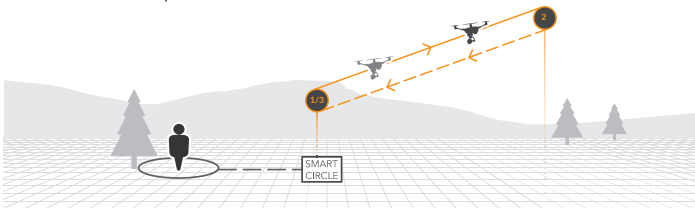


JOUR: La función Journey permite al Typhoon H capturar más fácilmente el selfie aéreo o cualquier otra escena. Según el ajuste deseado del piloto, el Typhoon H subirá, saldrá y volverá.

Pulse JOUR para entrar en la función de Trayecto.

START: Seleccione JOUR, configure la distancia y a continuación mueva el control deslizante. El Typhoon H iniciará el vuelo y a continuación tomará la fotografía.

BACK: Pulse BACK para volver a la interfaz anterior.



Después de deslizar el icono, la interfaz de control remoto mostrará EXIT (Salir) y []. Cuando el piloto pulse [], el icono se volverá []. A continuación, la función de Trayecto se detendrá. Cuando el piloto vuelva a pulsarlo, [] se volverá [] y la aeronave continuará con la función de Trayecto. El piloto puede salir de la función pulsando el icono EXIT (Salir) o cambiando el modo de vuelo.

AVISO: El piloto puede configurar la distancia del trayecto si la función de Trayecto está activada.

AVISO: Si la función de Trayecto está activada, la cámara del gimbal no se puede controlar y permanecerá en el ángulo configurado previamente. En función de la inclinación de la cámara, la aeronave ascenderá y partirá para tomar el selfie perfecto.

AVISO: La ruta del trayecto se realiza en el sentido contrario al que mire la cámara del gimbal.



ORBIT ME: Cuando Ponerme en Órbita está activado, el Typhoon H vuela en círculo alrededor del piloto. Pulse ORBIT para acceder a la función ORBIT ME.

START: Pulse START (Iniciar) y deslice el icono, desplace el joystick del alerón hacia la derecha o la izquierda y, a continuación, el Typhoon H volará alrededor del piloto con la distancia entre el punto de inicio y el punto central como radio.

BACK: Pulse BACK para volver a la interfaz anterior.

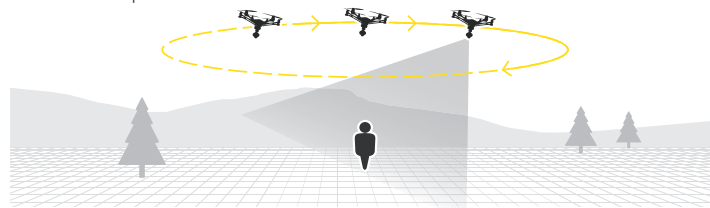
[]: Cuando el piloto pulse el [], el icono se volverá [] y la función Ponerme en órbita se detendrá. Al volver a pulsarlo, [] se volverá [] y la aeronave continuará con la función Ponerme en órbita. El piloto puede salir de la función pulsando el icono EXIT (Salir) o cambiando el modo de vuelo.

AVISO: Puede incrementar o reducir el radio desplazando el joystick de la derecha hacia delante o atrás. También puede estabilizar la posición panorámica del gimbal ajustando el botón de control panorámico en la ST16.

AVISO: La dirección de inclinación de la cámara del gimbal se puede ajustar con el botón de control de inclinación de la cámara.

AVISO: Si la aeronave vuela demasiado cerca del piloto, comenzará a ampliar automáticamente la distancia y después a orbitar.

AVISO: Ajuste el joystick de control de la aceleración para modificar la altitud de la aeronave y ajuste el control del alerón para cambiar la dirección de órbita de la aeronave.



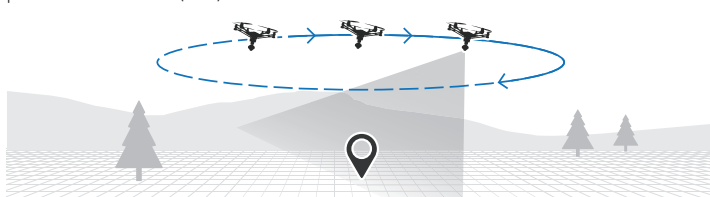
POI: El Punto de Interés permite al piloto seleccionar un objeto alrededor del que le gustaría orbitar para que el Typhoon H orbite alrededor de ese objeto de forma autónoma.

CENTER: Pulse CENTER (Centro) para fijar la posición de vuelo actual del Typhoon H como el centro de un círculo. **START:** Pulse START (Iniciar) y deslice el icono, desplace el joystick del alerón hacia la derecha o la izquierda y el Typhoon H volará alrededor del centro del círculo con la distancia entre el punto de inicio y el punto central como radio.

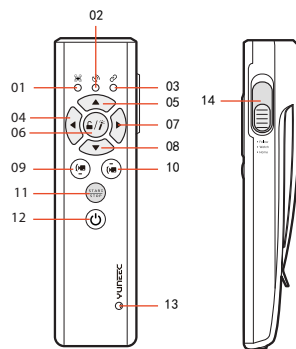
BACK: Pulse BACK (Volver) para regresar a la interfaz anterior.

AVISO: Puede incrementar o reducir el radio desplazando el joystick de la derecha hacia delante o atrás. También puede estabilizar la posición panorámica del gimbal ajustando el botón de control panorámico en la ST16 (el piloto puede proceder con ORBIT para estabilizar la inclinación de la cámara).

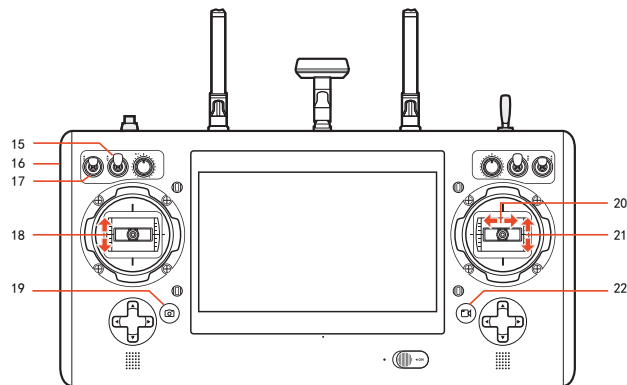
AVISO: Ajuste el joystick de control de la aceleración para modificar la altitud de la aeronave y ajuste el control del alerón para cambiar la dirección de órbita de la aeronave. [] Cuando el piloto pulse el [], el icono se volverá [] y la función POI se detendrá. Al volver a pulsarlo, [] se volverá [] y la aeronave continuará con la función POI. El piloto puede salir de la función pulsando el icono EXIT (Salir) o cambiando el modo de vuelo.



CONTROLES DEL VUELO (MODO EQUIPO)



PILOTO (WIZARD™)



OPERARIO DE CÁMARA (ST16)

- 01 LED de modo de la aeronave
- 02 LED del GPS del Wizard™
- 03 LED del estado de la aeronave
- 04 Botón para girar/volar a la izquierda
- 05 Botón para ascender/avanzar
- 06 Botón Magic
- 07 Botón para girar/volar a la derecha
- 08 Botón para descender/retroceder
- 09 Botón abajo de control de inclinación (deshabilitado en modo Equipo)

- 10 Botón arriba de control de inclinación (deshabilitado en modo Equipo)
- 11 Botón para iniciar/detener motores
- 12 Botón de encendido del Wizard™
- 13 LED de encendido del Wizard™
- 14 Interruptor de modo Smart/Angle/Home
- 15 Modo panorámico
 - Modo Follow (no se puede controlar el modo panorámico)
 - Modo Follow controlable
 - Global

- 16 Deslizador de inclinación del gimbal en modo Tilt
- 17 Angle (inclinación ángulo) Modo de inclinación:
 - Ángulo/Velocidad
- 18 Control de inclinación del gimbal en modo de velocidad (modo 1)
- 19 Botón para toma de fotos estáticas
- 20 Control panorámico del gimbal en modo Global o Follow controlable
- 21 Control de inclinación en velocidad (modo 2)
- 22 Botón de inicio/parada de la grabación en vídeo

MODO EQUIPO (DOS estaciones de tierra ST16)

PASO 1) En primer lugar, encienda las dos estaciones de tierra ST16, la original y la nueva, y a continuación encienda el Typhoon H. No lo toque hasta que se complete la inicialización. Espere unos segundos a que la cámara se alinee y se conecte todo el sistema (RC y el enlace de vídeo).

PASO 2) Pulse el icono «Model» (Modelo) en la nueva estación de tierra ST16 y, seleccione Typhoon H y, si es necesario, pulse «OK» para aceptar cualquier advertencia/alerta emergente.

PASO 3) Pulse el icono «⚙️, System Settings» (Configuración del sistema) en la nueva estación de tierra ST16.

PASO 4) Pulse el icono de configuración [⚙️] de la cámara en la ST16 original y cambie de modo individual a modo equipo. Cuando el principal LED indicador de estado del Typhoon H empiece a parpadear en naranja, la aeronave estará entrando en modo de vinculación.

PASO 5) Pulse el icono «Refresh» (Actualizar) en la nueva ST16, seleccione el receptor «SR24_XXXX» que aparece en la lista de la columna debajo de «Model» (Modelo) y pulse «Bind» (Vincular). Después introduzca la contraseña «1234567890» para conectarse a la WiFi y, una vez establecida la conexión, pulse «OK».

PASO 6) Pulse una vez el botón [↩️] (Atrás) y oirá dos pitidos largos, lo cual significa que se ha vinculado correctamente.

AVISO: Cuando se complete la vinculación, la estación de tierra ST16 original controlará la cámara del gimbal CGO3+ y la nueva estación de tierra ST16 controlará la aeronave.

AVISO: En modo equipo, la nueva ST16 no puede controlar las direcciones panorámica y de inclinación del gimbal.

AVISO IMPORTANTE: El piloto debe seleccionar en primer lugar «RealSense Module Installed» (Módulo RealSense instalado) en la fila «Other Settings» (Otros ajustes) de la nueva estación de tierra ST16 y después se puede activar la función RealSense.

AVISO: Si hay mensajes de error en la cámara después de volver a la interfaz de control, puede acceder a «Seleccionar interfaz de la cámara» para configurar y seleccionar el tipo de cámara como C-GO3 o C-GO3-PRO y, a continuación, pulsar el botón «Volver» para regresar a la interfaz principal.

En caso de que necesite cambiar de nuevo a modo individual, siga estos pasos:

PASO 1: Pulse el icono de configuración [⚙️] de la ST16 original y, a continuación, cambie de modo equipo a modo individual.

PASO 2: Cuando el principal LED indicador de estado del Typhoon H empiece a parpadear, la aeronave estará entrando en modo de vinculación.

PASO 3: Espere unos segundos, ya que el control remoto se vinculará automáticamente a la cámara y a la aeronave. Oirá dos pitidos procedentes de la aeronave cuando la vinculación se haya realizado correctamente.

MODO EQUIPO (Wizard™ & ST16)

VINCULAR EL TYPHOON WIZARD™ AL TYPHOON H

PASO 1) En primer lugar, encienda la estación de tierra ST16 y, a continuación, encienda el Typhoon H. No lo toque hasta que se complete la inicialización. Espere unos segundos a que la cámara se alinee y se conecte todo el sistema (RC y el enlace de vídeo).

PASO 2) Pulse el icono de configuración [⚙️] y, a continuación, cambie de modo individual a modo equipo.

PASO 3) Cuando el principal LED indicador de estado empiece a parpadear en naranja, la aeronave estará entrando en modo de vinculación.

PASO 4) Pulse y mantenga presionado el botón de encendido del Wizard™ hasta que el LED de modo de la aeronave se quede encendido en azul. No suelte el botón de encendido hasta que escuche dos pitidos de la aeronave; una vez los haya oído, suelte el botón.

AVISO: Cuando el Typhoon H está en modo equipo (Wizard™ y ST16), el Wizard™ debe estar vinculado a la aeronave y la estación de tierra ST16 a la cámara. El modo por defecto del Typhoon H es el modo individual. La estación de tierra ST16 viene vinculada de fábrica a la aeronave y controla tanto la aeronave como la cámara CGO3+ del gimbal.

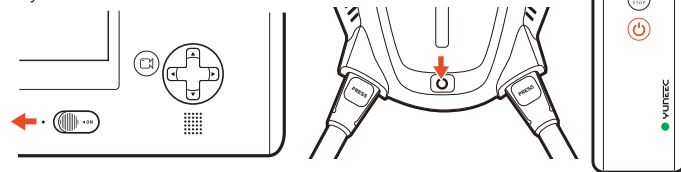
Cuando el Wizard™ y la estación de tierra ST16 se usan en modo equipo, el Wizard™ controla la aeronave y la estación de tierra ST16 controla la cámara CGO3+ del gimbal.

En caso de que necesite cambiar de nuevo a modo individual, siga estos pasos:

PASO 1) Pulse el icono de configuración [⚙️] de la ST16 y, a continuación, cambie de modo equipo a modo individual.

PASO 2) Cuando el principal LED indicador de estado empiece a parpadear en naranja, la aeronave estará entrando en modo de vinculación.

PASO 3) Espere unos segundos, ya que el control remoto se vinculará automáticamente a la cámara y a la aeronave. Oirá dos pitidos procedentes de la aeronave cuando la vinculación se haya realizado correctamente.



BOTÓN DEL Wizard™ PARA COMBINAR FUNCIONES

*Vibran todos una vez cuando se activa cualquier combinación de funciones (el Wizard™ vibrará dos veces cuando se encienda la función para seguir la altitud).

*Para las cuatro últimas funciones, pulse en primer lugar el botón marcado en naranja y, a continuación, el verde. Suelte ambos botones a la vez después de que la función se haya activado.



Encender/Apagar la función para seguir la altitud

PRESS - Pulsar brevemente
LED ✖ - parpadea lentamente: apagar



Cambiar entre las funciones Mirame/Sígueme

PRESS - Pulsar brevemente
LED ✖ - ● Watch Me ● Follow Me



Subir/bajar el tren de aterrizaje

PRESS - Pulsar brevemente



Activar función «Point To Fly»

PRESS - Pulsar de manera prolongada
LED ✖ - permanece encendido en azul



Activar calibración de la brújula

PRESS - Pulsar de manera prolongada
*Apagar el Wizard™ antes de pulsar esta combinación de botones
LED ✖ - permanece encendido en rosa



Acceder al «modo de vinculación»

PRESS - Pulsar de manera prolongada
*Apagar el Wizard™ antes de pulsar este botón
LED ✖ - permanece encendido en azul



Encender la función para evitar obstáculos

-Apagada por defecto
PRESS - Pulsar brevemente
LED ✖ - parpadea en blanco y el LED actual de modo



Apagar la función para evitar obstáculos

PRESS - Pulsar brevemente



Tomar fotos estáticas

PRESS - Pulsar brevemente



Iniciar/parar la grabación de vídeo

PRESS - Pulsar brevemente
LED ✖ - Si parpadea, la grabación está iniciando (con el GPS del Wizard™ bloqueado)

REPLIEGUE DEL TREN DE ATERRIZAJE

Cuando el aerona ve despegue, el piloto puede replegar el tren de aterrizaje pulsando los dos botones [] a la vez. Asegúrese de pulsar los dos botones a la vez de nuevo cuando esté aterrizando.

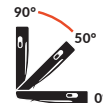
ADVERTENCIA: Aterrice siempre la aerona ve tan pronto como sea posible tras la primera señal de advertencia de batería baja o aterrice de inmediato después de la segunda señal de advertencia de batería baja y por el rápido parpadeo de los LED indicadores de estado del motor.



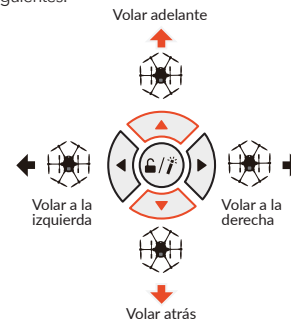
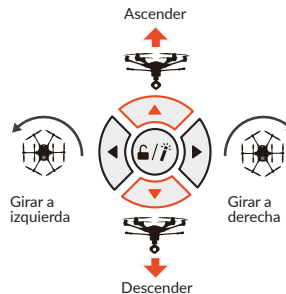
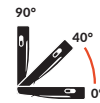
CONTROLES DEL VUELO

AVISO: La distancia de seguridad entre el Typhoon Wizard™ y la aerona ve es de 12 m (39 pies). El Typhoon Wizard™ se puede controlar en diferentes posiciones. Los botones de control de dirección funcionan de forma diferente según las posiciones del Wizard™.

1) Cuando el Typhoon Wizard™ está inclinado hacia arriba entre 50° y 90°, las funciones de los botones del control de dirección son las siguientes:



2) Cuando el Typhoon Wizard™ está inclinado hacia arriba entre 0° y 40°, las funciones de los botones del control de dirección son las siguientes:



AVISO: Cuando la aerona ve vuela a la izquierda o derecha, la nariz de la aerona ve no cambia de dirección con el Typhoon Wizard™ inclinado hacia arriba entre 0° y 40°.

AVISO: Pulse [] a la vez y la función para seguir la altitud se encenderá o apagará. Pulse [] a la vez y podrá cambiar con total libertad entre las funciones Mirame y Sígueme.

FUNCIÓN «POINT TO FLY»

Mantenga presionado el botón Magic del Typhoon Wizard™, y la aeronave volará en la dirección hacia donde apunte el Typhoon Wizard™ en el cielo.

Para pasar a la función «Point To Fly»

Mientras la aeronave vuela, apunte con el Typhoon Wizard™ en una dirección y mantenga presionado el botón Magic. Suelte el botón Magic cuando el LED de modo de la aeronave se quede en azul y el Typhoon Wizard™ vibre una vez. La aeronave volará entonces hacia donde apunta el Typhoon Wizard™. Cuanto más cerca esté el Typhoon Wizard™ de los 0°, más se alejará la aeronave del piloto (consulte la trayectoria de vuelo naranja a continuación). Cuanto más cerca esté el Typhoon Wizard™ de los 90°, más se acercará la aeronave al piloto (consulte la trayectoria de vuelo azul a continuación). Cuando el Wizard™ esté inclinado a 90°, la aeronave volará hacia usted y se detendrá a una distancia de seguridad (consulte la trayectoria de vuelo negra a continuación).

AVISO: La altura recomendada para volar es de 10-20 m (33-66 pies). El rango de distancia operativa del Typhoon Wizard™ es de 10-50 m (33-164 pies).

Para salir de la función «Point To Fly»

Durante la función «Point To Fly», presione cualquier botón de control de dirección para abandonar esta función. La aeronave dejará de moverse y mantendrá automáticamente su posición nivelada (con un bloqueo/señal GPS adecuada).

MODOS DE VUELO

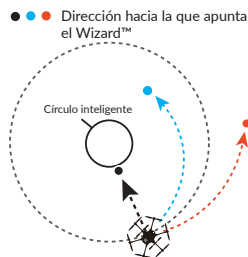
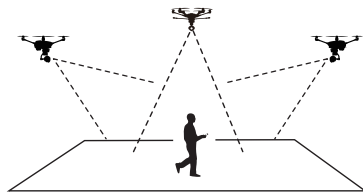
MODO SMART

Cuando el interruptor de selección del modo de vuelo esté en la posición superior, la aeronave estará en modo Smart. El LED de modo de la aeronave se quedará en verde en el Wizard™.

1) Función «Mirame» en modo Smart

La función «Mirame» permite a la cámara seguir al Typhoon Wizard™ sin importar dónde ni cómo se mueva, puesto que la cámara puede inclinar automáticamente su ángulo según el Wizard™. El modo «Mirame» está en marcha cuando los LED del modo de la aeronave y del Wizard™ GPS están en verde.

Por lo general, la función predeterminada en modo Smart es «Mirame» cuando se usa el Wizard™.



El piloto siempre se mantendrá en el encuadre en el que se mueva.

AVISO: En el modo Smart, la geovalla evitará que la aeronave se aleje más de 90 m (295 pies). La geovalla es una «barrera» virtual.

PRECAUCIÓN: Cualquier operación relativa al control de configuración de exposición de la cámara se debe realizar en las aplicaciones del dispositivo móvil o en la ST16. La aplicación se puede descargar de Google Play Store o App Store. También puede usar el Wizard™ para tomar fotos o grabar videos.

AVISO IMPORTANTE: La función «Point To Fly» solo se puede activar en modo Smart.

AVISO IMPORTANTE: En el modo equipo, la cámara del gimbal está controlada por la estación de tierra ST16. La cámara del gimbal no puede apuntar automáticamente hacia el piloto y tampoco se puede controlar la dirección de inclinación. Si el piloto tiene que activar la función Mirame usando el Wizard™, podrá vincular el Wizard™ y la aeronave. La ST16 no podrá entonces vincular la cámara del gimbal en el modo equipo.

- Vincular SOLO el Wizard™ a la aeronave:

PASO 1) Apague la estación de tierra ST16 y el Wizard™, y encienda la aeronave.

PASO 2) Incline la aeronave hacia adelante (45°) dos veces hasta que el principal LED indicador parpadee rápidamente en naranja.

PASO 3) Pulse y mantenga presionado el botón de encendido del Wizard™ hasta que el LED de modo de la aeronave se quede encendido en azul.

PASO 4) Suelte el botón de encendido del Wizard™ cuando escuche dos pitidos.

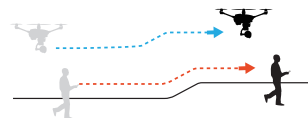
2) Función «Sígueme» en modo Smart

La función «Sígueme» permite a la aeronave seguir al piloto, ajustando su ubicación a la del Typhoon Wizard™. Todos los botones se pueden controlar en este modo. Con la función «Sígueme», la aeronave seguirá el movimiento del Typhoon Wizard™ si no hay ninguna operación más en el Typhoon Wizard™.

La función «Sígueme» se puede activar con los siguientes pasos:

En el modo Smart, presione rápidamente el botón [< >] al mismo tiempo una vez. El modo «Sígueme» está en marcha cuando el LED de modo de la aeronave del Wizard™ esté en amarillo, y el del GPS del Wizard™ en verde.

AVISO: Pulse rápidamente los botones [< >] al mismo tiempo una vez para encender la función para seguir la altitud. La aeronave cambiará a continuación su altitud dependiendo del piloto.



ADVERTENCIA: La velocidad máxima de vuelo de la aeronave Typhoon H es de 16,5 m/s (36,9 mph). Si el movimiento del piloto es mucho más rápido que 16,5 m/s (36,9 mph), la aeronave quizá se aleje.

ADVERTENCIA: Después de encender la función RealSense, la velocidad de la aeronave se limitará a 5 m/s (11,2 mph). Si el piloto se mueve a demasiada velocidad, la distancia entre la aeronave y el Wizard™ podría aumentar.

AVISO IMPORTANTE: Los daños provocados por una colisión NO están cubiertos por la garantía.

MODO ANGLE

Cuando el interruptor de selección del modo de vuelo esté en la posición central, la aeronave estará en modo Angle. Con el modo Angle habilitado, el LED de modo de la aeronave del Wizard™ se quedará en morado. En este modo, la aeronave se moverá en la dirección en que se controle el Typhoon Wizard™ en relación con la parte frontal / nariz de la aeronave. La aeronave no tendrá función «Sígueme» ni «Mírame».

AVISO: En este modo, la función «Point To Fly» no se puede activar.

AVISO IMPORTANTE: En el modo Angle, no se recomienda alejar la aeronave a más de 200 m (656 pies). El Wizard™ vibrará de forma continua cuando la aeronave se aleje más de 200 m (656 pies).

MODO HOME

Cuando el interruptor de selección del modo de vuelo esté en la posición inferior, la aeronave estará en modo Home. El LED de modo de la aeronave se quedará en rojo. Para salir del modo Home, cambie el interruptor de modo al modo Angle/Smart; la aeronave dejará de moverse y mantendrá automáticamente su posición nivelada (con un bloqueo/señal GPS adecuada). En el modo Home (con la función RealSense apagada), la aeronave volará en línea recta hacia la ubicación actual del piloto, y aterrizará automáticamente a 4-8 m (13-26 pies) del piloto.

AVISO: En este modo, la función «Point To Fly» no se puede activar.

PRECAUCIÓN: No pase al modo Home cuando esté cerca de masas de agua.

AVISO: Cuando el modo Home esté activado mediante el Wizard, la aeronave aterrizará lentamente de manera automática. El piloto puede sostener el Wizard™ hacia arriba hasta 90° y pulsar el botón [▼] para acelerar la velocidad de aterrizaje.

AVISO: En el modo Home, la aeronave evitará automáticamente los obstáculos con la función RealSense encendida cuando esté regresando hacia el punto de partida. La velocidad estará limitada.

CONTROLES DE LA CÁMARA

MODO INDIVIDUAL

CONTROL DE LA INCLINACIÓN DE LA CÁMARA DEL GIMBAL

En la estación de tierra ST16 hay un interruptor (S1) para seleccionar el modo de inclinación del gimbal. La cámara del gimbal CGO3+ está en modo Angle si el interruptor está en la posición superior/central. Utilice el control deslizante (C) en el lado izquierdo de la estación de tierra ST16 para ajustar la posición de inclinación de la cámara del gimbal. La cámara del gimbal está en modo Velocity si el interruptor S1 está en la posición inferior. Si el control deslizante (C) está en la posición central, significa que la velocidad para la CGO3+ es 0 y dejará de inclinarse hacia arriba o hacia abajo.

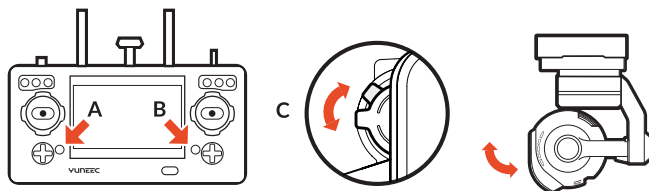
La CGO3+ empezará a inclinarse hacia arriba cuando el control deslizante (C) esté por encima de la posición central. La CGO3+ empezará a inclinarse hacia abajo cuando el control deslizante (C) esté por debajo de la posición central. La distancia entre el control deslizante (C) y la posición central determina la velocidad; a más distancia, mayor velocidad.

PRECAUCIÓN: Para poder tomar fotos fijas, DEBE detener la grabación de vídeo. Se tardará unos 1-2 segundos en tomar una foto fija y antes de que pueda tomar otra.

PRECAUCIÓN: Para evitar perder los datos, pare SIEMPRE la grabación en vídeo antes de apagar el Typhoon H.

AVISO: La cámara solo puede inclinarse un máximo de 15° hacia arriba en el modo Velocity.

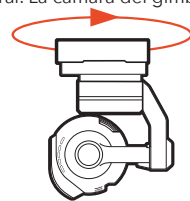
Botón A = tomar fotos fijas Botón B = iniciar/parar la grabación en vídeo



AVISO: Después de que el piloto haya cambiado de modo de vídeo (tipo de cámara C-GO3-Pro) a modo de fotografía, podrá activar la función de exposición prolongada durante cuatro segundos.

CONTROL PANORÁMICO DE LA CÁMARA DEL GIMBAL

En la estación de tierra ST16 hay un interruptor (S2) para seleccionar el modo panorámico del gimbal. La cámara del gimbal está en modo Sígueme si el interruptor está en la posición superior. Ahora el control panorámico de la cámara del gimbal está desactivado. La cámara del gimbal ajustará su dirección panorámica en función de los movimientos de la aeronave. La cámara del gimbal está en modo controlable panorámico Sígueme si el interruptor está en posición central. La cámara del gimbal ajustará su dirección panorámica en función de los movimientos de la aeronave. Mientras tanto, el control panorámico está activado. Use el botón de control panorámico para ajustar la posición panorámica de la cámara del gimbal. La cámara del gimbal está en modo Global si el interruptor está en la posición inferior. La dirección panorámica de la cámara del gimbal se mantendrá fija independientemente de los movimientos de la aeronave. Use el botón de control panorámico para ajustar la posición panorámica de la cámara del gimbal.



MODULO EQUIPO

CONTROL DE LA INCLINACIÓN DE LA CÁMARA DEL GIMBAL

En la estación de tierra ST16 hay un interruptor (S1) para seleccionar el modo de inclinación del gimbal. La cámara del gimbal CGO3+ está en modo Angle si el interruptor está en la posición superior/central. Utilice el control deslizante (C) en el lado izquierdo de la estación de tierra ST16 para ajustar la posición de inclinación de la cámara del gimbal. La cámara del gimbal está en modo Velocity si el interruptor S1 está en la posición inferior. Si el joystick de elevación está en la posición central, significa que la velocidad para la CGO3+ es 0 y dejará de inclinarse hacia arriba o hacia abajo. La CGO3+ empezará a inclinarse hacia arriba cuando el joystick de elevación esté por encima de la posición central. La CGO3+ empezará a inclinarse hacia abajo cuando el joystick de elevación esté por debajo de la posición central. La distancia entre el joystick de elevación y la posición central determina la velocidad; a más distancia, mayor velocidad.

AVISO: La cámara solo puede inclinarse un máximo de 15° hacia arriba en el modo Velocity.

AVISO: Después de que el piloto haya cambiado de modo de vídeo a modo de fotografía, podrá activar la función de exposición prolongada durante cuatro segundos (tipo de cámara C-GO3-Pro).

CONTROL PANORÁMICO DE LA CÁMARA DEL GIMBAL

En la estación de tierra ST16 hay un interruptor (S2) para seleccionar el modo panorámico del gimbal. La cámara del gimbal está en modo Sígueme si el interruptor está en la posición superior. Ahora el control panorámico de la cámara del gimbal está desactivado. La cámara del gimbal ajustará su dirección panorámica en función de los movimientos de la aeronave. La cámara del gimbal está en modo controlable panorámico Sígueme si el interruptor está en posición central. La cámara del gimbal ajustará su dirección panorámica en función de los movimientos de la aeronave. Mientras tanto, el control panorámico está activado. Use el joystick del alerón para ajustar la posición panorámica de la cámara del gimbal. La cámara del gimbal está en modo Global si el interruptor está en la posición inferior. La dirección panorámica de la cámara del gimbal se mantendrá fija independientemente de los movimientos de la aeronave. Use el joystick del alerón para ajustar la posición panorámica de la cámara del gimbal.

TOMAR FOTOGRAFÍAS Y GRABAR VÍDEOS

La ST16 integra a la perfección el control del CGO3+, de modo que el usuario puede tomar fotografías e iniciar/parar la grabación de vídeo con facilidad mediante los correspondientes botones ubicados en la parte frontal.

Para tomar una foto fija

Pulse el botón ubicado cerca de la esquina inferior izquierda de la ST16. Oirá el sonido de un «obturador» proveniente de la ST16, y el indicador LED en la parte frontal del CGO3+ parpadeará una vez alternativamente en verde y azul. Se tardará unos 1-2 segundos en tomar la foto y antes de que pueda tomar otra foto fija.

Para INICIAR/PARAR la grabación en vídeo

Pulse el botón ubicado cerca de la esquina inferior derecha de la ST16. Cada vez que se inicie/pare la grabación oírás una indicación sonora procedente de la ST16. Mientras se esté grabando un vídeo, el LED indicador ubicado en la parte frontal del CGO3+ parpadeará en azul y verde, y en la pantalla de la ST16 aparecerá un punto rojo cerca de la indicación de duración de la grabación.

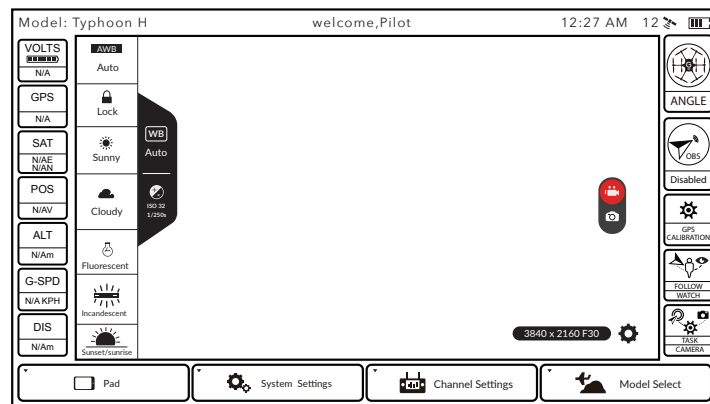
AVISO: La cámara C-GO3-Pro es la selección predeterminada en la ST16. Se pueden tomar fotos fijas en el modo de grabación de vídeo. La resolución viene fijada por la del vídeo.

PRECAUCIÓN: No cambie los ajustes cuando la aeronave esté a más de 304 metros (1000 pies) de la estación de tierra ST16. Si los usuarios son profesionales de la fotografía y la videografía, y quieren realizar ajustes manuales, deben seguir los siguientes pasos:

PASO 1) Pulse «System Setting» (Configuración del sistema), elija «Camera Select» (Seleccionar cámara), pulse C-GO3-Pro, pulse «Select» (Seleccionar) y luego pulse «OK».

PASO 2) La segunda columna de la izquierda está disponible para ajustar los ajustes de la cámara, como el balance de blancos, la exposición, la velocidad de obturación e ISO, etc.

PASO 3) Pulse el botón de ajustes de la cámara en el modo de vídeo, donde dispone de diferentes resoluciones de vídeo.



CONFIGURACIÓN DE LOS PARÁMETROS DE LA CÁMARA

En el menú [], el usuario puede elegir entre diferentes modos conforme a la situación. La cámara ajustará los parámetros a la luz automáticamente al pulsar []. Al pulsar el botón [], se bloquea el parámetro que hay en ese momento. En el menú [], la velocidad de obturación o la exposición y la ISO se pueden ajustar de forma manual o automática.

AVISO: Pulse el icono [] y puede pulsar el Auto [] para cambiar a M [], lo que significa que puede ajustar la velocidad de obturación e ISO manualmente.

AVISO: En el modo de captura de fotos, la resolución es de 12 400 000. En el modo de grabación de vídeo, se debe aplicar la resolución al tomar fotos.

PRECAUCIÓN: Para evitar perder los datos, pare SIEMPRE la grabación en vídeo antes de apagar el Typhoon H/CGO3+. Si apaga el Typhoon H/CGO3+ por accidente antes de parar la grabación, reinserte la tarjeta microSD (si la ha retirado) y encienda el sistema de nuevo. Espere hasta que el LED de la cámara se ilumine en verde para indicar que se ha recuperado el último archivo de vídeo.

PRECAUCIÓN: Cuando acceda al modo de toma de fotos, se inhabilita la grabación de vídeo. DEBE pasar a la grabación de vídeo para empezar a grabar vídeos. En el modo de grabación de vídeo, se puede acceder a la toma de fotos (botón A). La resolución viene fijada por la del vídeo. En este modo tomará fotos fijas.

FUNCIONES GPS

Al volar en espacios abiertos, el Typhoon H necesita una señal/posición del GPS adecuada para arrancar los motores y volar. Maneje su aeronave en espacios abiertos al aire libre en los que no haya gente, vehículos ni cualquier otro tipo de obstáculo. Para obtener una señal/posición adecuada del GPS, es crucial instalar la antena del GPS en la parte superior del Typhoon H y tener siempre una vista despejada del cielo (se necesita un espacio libre mínimo de 100°).

AVISO: Si el control de vuelo activa el IPS en espacios cerrados, el principal LED indicador de la aeronave permanecerá encendido en morado y, a continuación, podrá arrancar los motores.

AVISO: Al usar el IPS sin posición de GPS, asegúrese de que la iluminación del espacio cerrado es suficiente. El IPS podría no funcionar correctamente si la aeronave vuela sobre superficies altamente reflectantes o sobre superficies cuya textura sea sumamente uniforme (por ejemplo, de un mismo color).

AVISO: Al volar en espacios cerrados con IPS, las funciones para evitar obstáculos y los modos Smart y Home están deshabilitados.

ADVERTENCIA: Cuando use el GPS en espacios abiertos, NO intente hacer volar la aeronave cerca de edificios/obstrucciones elevados ni entre los mismos, así como tampoco cerca ni debajo de vegetación densa o estructuras. NO intente hacer volar la aeronave en cualquier ubicación en la que sepa que la cobertura del GPS

es deficiente. NO desactive/apague el GPS a no ser que sea capaz de controlar correctamente el Typhoon H en modo Angle (piloto) sin ayuda del GPS o el IPS y además acepte TODA la responsabilidad por cualquier colisión o si la aeronave «se va volando». Si el Typhoon pierde la señal/posición del GPS mientras está volando alto, solo podrá volar en modo Angle (piloto). Los modos Smart, EVITAR OBSTÁCULOS y Home, junto con sus correspondientes características, dejarán de estar activos. Cuando el Typhoon pierde la señal/posición del GPS (o si se desactiva/apaga el GPS), el principal LED indicador de estado parpadea en morado y los LED indicadores de estado debajo del motor parpadean tres veces por segundo y después se apagan durante un (1) segundo. Si se vuelve a tener señal/posición del GPS (después de recibir una señal del GPS adecuada durante por lo menos 5-10 segundos), los modos Smart y Home vuelven a funcionar.

ADVERTENCIA: La pérdida de señal/posición del GPS puede conllevar que la aeronave colisione o incluso que «se vaya volando».

AVISO IMPORTANTE: La garantía NO cubre los daños causados por choques o si la aeronave «se va volando».

ZONAS DE EXCLUSIÓN AÉREA

Si la señal/posición del GPS es adecuada, no será posible arrancar los motores, despegar o hacer volar el Typhoon H en las «zonas de exclusión aérea», que comprenden un radio de 6,4 kilómetros (4 millas) alrededor de la mayoría de aeropuertos.

AVISO: Si la aeronave vuela cerca del suelo y pierde la señal de GPS, el IPS podría ayudar a la aeronave a volar. Después de encender el IPS, el LED se quedará en morado, y la función EVITAR OBSTÁCULOS y los modos Smart y Home se deshabilitarán.

DESACTIVACIÓN DEL GPS

ADVERTENCIA: Los modos Smart y Home, junto con sus correspondientes características, solo estarán activos si el GPS está activo y la señal/posición GPS del Typhoon H es adecuada. Si se desactiva/apaga el GPS, el Typhoon H solo podrá volar en modo Angle (piloto). Si el piloto no puede controlar correctamente el Typhoon en modo Angle (piloto), la aeronave podría colisionar o incluso «irse volando».

AVISO: El IPS se apagará cuando el GPS esté apagado. No apague el GPS si necesita IPS para volar en espacios cerrados.

AVISO IMPORTANTE: La garantía NO cubre los daños causados por choques o si la aeronave «se va volando».

Normalmente no se recomienda desconectar el GPS, en especial si el piloto hace volar la aeronave por primera vez o es principiante. Sin embargo, si el piloto tiene experiencia y puede controlar correctamente el Typhoon en modo Angle (piloto), puede desactivar/apagar el GPS. NO desactive/apague el GPS a no ser que acepte TODA la responsabilidad por cualquier colisión o si la aeronave «se va volando».

AVISO IMPORTANTE: Cada vez que se enciende el Typhoon H, el GPS se activa/enciende por defecto (incluso si el mismo se desactivó la última vez que se encendió el Typhoon H).

Tras la vinculación de la estación de tierra ST16 y el CGO3+, pulse el icono de calibración del GPS y pulse entonces el interruptor del GPS para apagarlo.

CREAR UN NUEVO MODELO

PREPARAR ST16

PASO 1) Encienda la estación de tierra ST16, pulse a continuación el botón «Model Select» (Selección de modelo) y si es necesario, pulse «OK» para omitir cualquier advertencia/alerta emergente. Pulse el botón «Bind» (Vincular).

PASO 2) Pulse el nuevo modelo y seleccione «Create Model» (Crear modelo), a continuación elija «Type» (Tipo) y seleccione «Typhoon H».

PASO 3) Introduzca el nombre del modelo y pulse el icono [] de arriba.

PASO 4) Seleccione la foto del Typhoon H y a continuación pulse «Save» (Guardar).

PASO 5) Introduzca el modelo recién creado y, a continuación, pulse «System Setting» (Configuración del sistema).

VINCULAR EL TYPHOON H

PASO 1) Encienda la aeronave y espere hasta que se complete la inicialización.

PASO 2) Incline el Typhoon H dos veces hacia delante (45°) hasta que el principal LED indicador parpadee rápidamente en naranja.

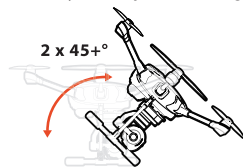
PASO 3) Pulse el botón «Refresh» (Actualizar) sobre la pantalla.

PASO 4) Seleccione el receptor «SR24_XXXXX» que aparece en la lista de la columna debajo de «Model» (Modelo) la WiFi «CGO 3P_XXXXX» que aparece en la lista de la columna de «Camera» (Cámara) en la estación de tierra ST16. Pulse «Bind» (Vincular) y después introduzca la contraseña «1234567890» para conectarse a la WiFi y, una vez establecida la conexión, pulse «OK».

PASO 5) Pulse el botón «Back» (Atrás) para volver a la pantalla principal y oír dos pitidos largos. Los datos de vuelo aparecerán en la pantalla.

AVISO: También puede copiar un modelo para vincular una nueva aeronave pulsando de forma prolongada el icono del modelo original y luego «Copy» (Copiar). A continuación repita los pasos anteriores.

AVISO: Si hay un mensaje de error en el modo de cámara, pulse OK y entrará en modo de cámara y la interfaz se seleccionará automáticamente. Seleccione C-GO3 o C-GO3-Pro y, a continuación, pulse el botón «Return» (Volver) para regresar a la interfaz de control.



INSTRUCCIONES PARA LA GUI

PRECAUCIÓN: Extraiga todas las hélices antes de usar la GUI.

PASO 1) Descargue el archivo de instalación de la GUI del Typhoon H en nuestro sitio web oficial: www.yuneec.com.

PASO 2) Descomprima e instale el archivo.

PASO 3) Haga doble clic en el icono [].

PASO 4) Apague la estación de tierra ST16. Encienda el Typhoon H y use el cable USB para conectar la aeronave al ordenador. La interfaz mostrará automáticamente la información del sensor y visualizará todos los datos en la pantalla.

FUNCIÓN 1:

Estado y comprobación del controlador de velocidad

PASO 1) Haga clic en «Enable Testing» (Permitir comprobación), a continuación haga clic en «I have removed the propellers, and it's safe to enable motor testing» (He extraído las hélices y es seguro permitir la comprobación del motor) y pulse «YES» (Sí).

PASO 2) Todos los motores se pondrán en rojo en la esquina superior derecha de la interfaz. Mueva el ratón sobre la hélice que desea girar, haga clic sobre ella y luego el motor comenzará a girar.

AVISO: Si lo pulsa y lo mantiene pulsado, el motor seguirá girando. También puede hacer clic en «ALL TURN» (Rotar todos) para que todos los motores giren al mismo tiempo.

FUNCIÓN 2:

Configuración

Los límites de la geovalla y la altitud se pueden redefinir ajustando los datos en la columna «New Value» (Nuevo valor) y después puede introducir los nuevos datos en el control del vuelo haciendo clic en el botón «Update» (Actualizar).

AVISO: A pesar de que el piloto puede cambiar los datos, recomendamos mantener la configuración predeterminada.

FUNCIÓN 3:

Información GPS

Puede comprobar la intensidad de la señal y los satélites disponibles en el gráfico, así como información más detallada debajo de este.

FUNCIÓN 4:

Información del dispositivo

Puede obtener información sobre la versión de la GUI, el firmware, el tipo de vehículo y el ID.

AVISO: No podrá apagar la aeronave cuando esta esté conectada al ordenador.

CALIBRACIÓN

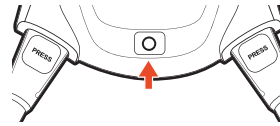
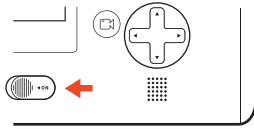
CALIBRACIÓN DE LA BRÚJULA

PRECAUCIÓN: No calibre la brújula en garajes, cerca de edificios o carreteras con núcleo de metal. Para conseguir los mejores resultados, calibre el Typhoon H solo en espacios abiertos, alejado de líneas eléctricas y otras estructuras metálicas o edificios de hormigón.

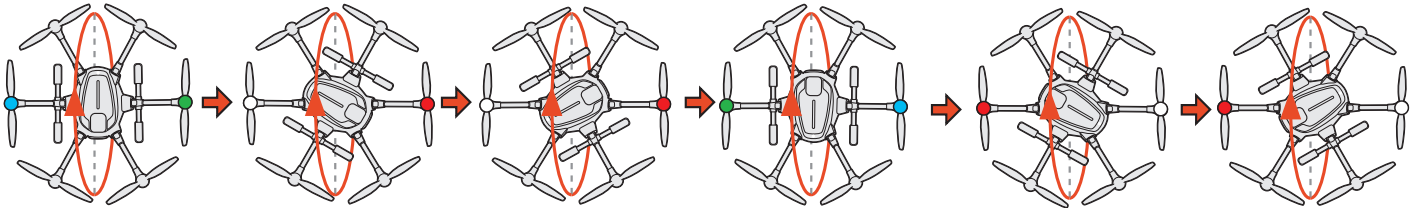
AVISO: Asegúrese de realizar el procedimiento de calibración a por lo menos 3,25 m (11 pies) de cualquier teléfono móvil u otro equipo electrónico para garantizar que la calibración se realiza correctamente.



PASO 1) Encienda la estación de tierra ST16 primero y luego la aeronave, y asegúrese de que estén conectadas correctamente. Si no lo están, los datos de telemetría no aparecerán en la pantalla.



PASO 2) Pulse el icono de calibración del GPS en la pantalla de la ST16 y seleccione «COMPASS» (Brújula).



PASO 3) Eleve el fuselaje del Typhoon H en vertical y a nivel. Cuando los LED de los dos motores comiencen a parpadear en azul y verde por separado tal como se ilustra, gírelo hacia adelante como se muestra con la flecha roja arriba hasta que se apaguen los dos LED.

PASO 4) Cuando los LED de los otros dos motores comiencen a parpadear en blanco y rojo por separado tal como se ilustra, gire la aeronave 60° a la izquierda y entonces gírela hacia adelante tal como se muestra con la flecha roja arriba hasta que los dos LED se apaguen.

PASO 5) Cuando los LED de los otros dos motores comiencen a parpadear en blanco y rojo por separado, gire la aeronave 60° a la izquierda de nuevo y entonces gírela hacia adelante tal como se muestra con la flecha roja arriba hasta que los dos LED se apaguen.

PASO 6) Cuando los LED de los otros dos motores comiencen a parpadear en verde y azul por separado, gire la aeronave 60° a la izquierda de nuevo y entonces gírela hacia adelante tal como se muestra con la flecha roja arriba hasta que los dos LED se apaguen.

PASO 7) Cuando los LED de los otros dos motores comiencen a parpadear en rojo y blanco por separado, gire la aeronave 60° a la izquierda de nuevo y entonces gírela hacia adelante tal como se muestra con la flecha roja arriba hasta que los dos LED se apaguen.

PASO 8) Cuando los LED de los otros dos motores comiencen a parpadear en rojo y blanco por separado, gire la aeronave 60° a la izquierda de nuevo y entonces gírela hacia adelante tal como se muestra con la flecha roja arriba hasta que los dos LED se apaguen.

Si se ha realizado la calibración con éxito, todos los LED indicadores de estado parpadearán continuamente, el principal LED indicador de estado se quedará en verde y los controladores de vuelo se reiniciarán; sabrá que esto está sucediendo cuando oiga el tono de confirmación, el mismo que se oye cuando enciende el sistema.

AVISO IMPORTANTE: Si la calibración falla, el LED indicador de estado principal permanecerá en blanco y el proceso de calibración deberá repetirse. Si la calibración continúa fallando, o bien el lugar de calibración es inapropiado o la brújula está defectuosa. Póngase en contacto con el centro de servicio técnico de Yuneec.

CALIBRACIÓN DE LA CÁMARA DEL GIMBAL

PASO 1) Coloque el Typhoon H sobre una superficie horizontal y estable. Encienda la estación de tierra ST16 y la aeronave y espere hasta que se conecten el RC y la WiFi.

PASO 2) Asegúrese de que el modo de inclinación y el modo panorámico se encienden hacia arriba, a continuación pulse el botón de calibración del GPS y seleccione «GIMBAL CALIBRATION» (Calibración del gimbal).

PASO 3) La cámara del gimbal se calibrará automáticamente. Espere a que la cámara del gimbal se alinee en tres ejes y permanezca inmóvil, lo cual significa que la calibración del gimbal ha finalizado.

AVISO: Todo el proceso de calibración tardará aproximadamente 2-3 minutos. No toque ni toque la aeronave durante el proceso de calibración.

CALIBRACIÓN DEL ACELERÓMETRO

PASO 1) Coloque el Typhoon H sobre una superficie horizontal y estable. Encienda la estación de tierra ST16 y la aeronave y espere hasta que se conecten el RC y la WiFi.

PASO 2) Asegúrese de que el interruptor de modo de vuelo está en la posición central. Pulse el botón de calibración del GPS y seleccione «ACELERÓMETRO».

PASO 3) Mantenga la aeronave planeando durante el proceso de calibración. Durante la calibración, en un primer momento el LED principal parpadeará lentamente en rojo, verde y azul, los motores arrancarán y la aeronave despegará. Posteriormente el LED parpadeará rápidamente. Cuando el LED parpadee lentamente, la aeronave aterrizará y los motores se detendrán. Si la calibración se ha efectuado correctamente, la aeronave se reiniciará automáticamente. Sabrá que esto está sucediendo cuando oiga el tono de elevación.

AVISO: Debe efectuar la calibración del acelerómetro sin viento.

AVISO IMPORTANTE: Si la calibración falla, el LED indicador de estado principal permanecerá en blanco y el proceso de calibración deberá repetirse. Si la calibración continúa fallando, o bien el lugar de calibración es inapropiado o el acelerómetro está defectuoso. Póngase en contacto con el centro de servicio técnico de Yuneec.

ACTUALIZACIÓN

ACTUALIZAR LA ESTACIÓN DE TIERRA ST16

PASO 1) Descargue el documento de actualización del firmware y descomprímalo. Copie el documento de firmware en la tarjeta MicroSD.

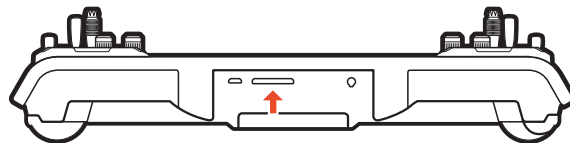
PASO 2) Conecte la tarjeta MicroSD a la estación de tierra ST16 y encienda la estación.

PASO 3) Pulse «Flight Settings» (Ajustes de vuelo) y, si es necesario, pulse «OK» para aceptar cualquier advertencia/alerta emergente.

PASO 4) Pulse «About Controller» (Acerca del controlador) y pulse «UPDATE» (Actualizar) en la columna de la ST16, y se actualizará automáticamente.

AVISO: Cuando el proceso de actualización se haya completado, la estación de tierra ST16 se reiniciará automáticamente.

AVISO: Asegúrese de que la estación ST16 está completamente cargada para finalizar el proceso de actualización.



ACTUALIZAR LA AERONAVE TYPHOON H

PASO 1) Descargue el documento de actualización del firmware y descomprímalo. Copie el documento de firmware en la tarjeta MicroSD.

PASO 2) Conecte la tarjeta MicroSD al CGO3+ y encienda la estación de tierra ST16 y el Typhoon H.

PASO 3) Espere a que se establezcan todas las conexiones. Pulse «System Settings» (Configuración del sistema) y, si es necesario, pulse «OK» para aceptar cualquier advertencia/alerta emergente.

PASO 4) Pulse «About Controller» (Acerca del controlador) y pulse «UPDATE» (Actualizar) en la columna del Typhoon H, y se actualizará automáticamente.

AVISO: Cuando finaliza el proceso de actualización, la estación de tierra ST16 mostrará una ventana emergente en la que se recomienda reiniciar el Typhoon H manualmente.

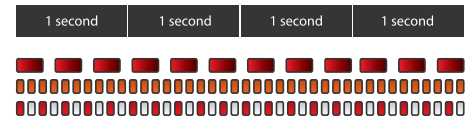
INDICACIONES MEDIANTE LED DE ESTADO

INDICACIONES DEL LED DE ESTADO DURANTE EL DESPEGUE

LED indicador de estado principal

- Inicialización fallida
 - La aeronave está en modo de «vinculación»
 - La aeronave está en una zona de exclusión aérea*
- * Si desea más información sobre las zonas de exclusión aérea, consulte el manual de instrucciones

Parpadeo en rojo (3 veces por segundo)
Parpadeo muy rápido en naranja (10 veces por segundo)
Parpadeo rápido en rojo y blanco 5 veces por segundo

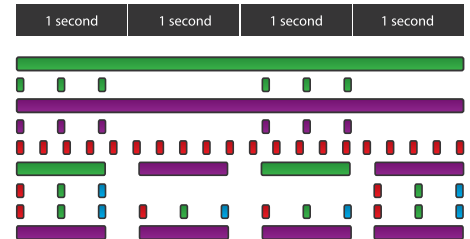


INDICACIONES DEL LED DE ESTADO ANTES/DURANTE EL VUELO

LED indicador de estado principal

- La aeronave está en modo Smart con posición del GPS
- La aeronave está en modo Smart sin posición del GPS
- La aeronave está en modo Angle con posición del GPS
- La aeronave está en modo Angle sin posición del GPS o IPS
- La aeronave está en modo Home
- Función de entrar en tarea
- Primera advertencia de nivel de batería bajo
- Segunda advertencia de nivel de batería bajo
- GPS desactivado

Permanece encendido en verde
Parpadeo en verde (3 veces por segundo) y después se apaga (durante 1 segundo)
Permanece encendido en morado
Parpadeo en morado (3 veces por segundo) y después se apaga (durante 1 segundo)
Parpadeo rápido en rojo (5 veces por segundo)
Parpadeo lento en verde y morado (1 vez por segundo)
Parpadeo en rojo, verde y azul cada 3 segundos
Parpadeo en rojo, verde y azul continuamente
Parpadeo en morado (1 parpadeo por segundo)



AVISO: Un parpadeo en blanco durante un modo de vuelo estable indica que existen suficientes satélites para las funciones Mirame/Sígueme.

LED indicadores de estado debajo del motor

- Advertencia de nivel de batería bajo

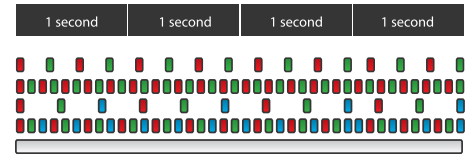
Parpadeo rápido (5 veces por segundo)

INDICACIONES DEL LED DE ESTADO PARA LOS MODOS DE CALIBRACIÓN

LED indicador de estado principal

- Se ha entrado en modo de calibración de la brújula
- Se ha iniciado la calibración de la brújula
- Se ha entrado en modo de calibración del acelerómetro
- Se ha iniciado la calibración del acelerómetro
- Calibración fallida

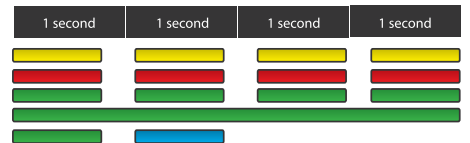
Parpadeo lento en rojo y verde (2 veces por segundo)
Parpadeo rápido en rojo y verde (5 veces por segundo)
Parpadeo lento en rojo, verde y azul (1 vez por segundo)
Parpadeo rápido en rojo, verde y azul (3 veces por segundo)
Permanece encendido en blanco



INDICACIONES DEL LED DE ESTADO DE LA CÁMARA PARA EL CGO3+

- Sin tarjeta SD o memoria llena de la tarjeta SD
- Error de WiFi
- WiFi inicializado
- WiFi conectado
- Grabación de vídeo o toma de fotos fijas

Parpadeo en amarillo
Parpadeo en rojo
Parpadeo en verde
Permanece encendido en verde
Parpadeo lento en verde y azul



LED DE ESTADO Wizard™

LED de modo de la aeronave

- Modo Smart: el LED permanece encendido en verde
- Función «Mírame»: el LED permanece encendido en verde
- Función «Sígueme»: el LED permanece encendido en amarillo
- Modo Angle: el LED permanece encendido en morado
- Modo Home: el LED permanece encendido en rojo
- Función activada «Point To Fly»: el LED permanece encendido en azul
- ✧ Prevención de obstáculos encendida: el LED parpadea en blanco
- Función de seguir altitud apagada: el LED parpadea lentamente

LED del GPS del Wizard™

- GPS bloqueado: el LED permanece encendido en verde.
- ✧ Mientras se graba vídeo, el LED parpadea en verde una vez por segundo (con el GPS del Wizard™ bloqueado).

LED del estado de la aeronave

- Problema de comunicación entre el Wizard™ y la aeronave: el LED permanece encendido en rojo
- Pérdida del GPS de la nave: LED apagado
- ✧ Aeronave en zona de exclusión aérea: LED parpadeando en rojo, verde y azul alternativamente
- Con la batería completamente cargada, el LED permanece encendido en verde
- ✧ Con la batería al 50 %, el LED parpadea en verde dos veces cada 2 segundos
- ✧ Con la batería al 25 %, el LED parpadea en verde una vez cada 2 segundos
- ✧ Advertencia de tensión baja de la aeronave:
LED parpadea rápido en rojo; el Wizard™ vibra durante 2 segundos seguidos

LED de encendido del Wizard™:

- Encendido: el LED permanece encendido en verde
- Durante la carga: el LED permanece encendido en rojo
- Carga completa: LED rojo apagado
- Advertencia de voltaje bajo del Wizard™:
 - ✧ Batería al 50 % --- el LED parpadea en verde dos veces cada 2 segundos
 - ✧ Batería al 25 % --- el LED parpadea en verde una vez cada 2 segundos
 - ✧ Corte de corriente --- el LED parpadea rápidamente en rojo; el Wizard™ vibra continuamente durante 2 segundos seguidos

AVISOS Y ADVERTENCIAS

AVISO IMPORTANTE: Todas las medidas de seguridad y advertencias, instrucciones, garantías y demás información podrán ser modificadas por Yuneec según su criterio. Si desea consultar la información más actualizada, visite la página del producto correspondiente en www.yuneec.com o póngase en contacto con la oficina de Yuneec o el distribuidor oficial más cercano.

La siguiente nomenclatura especial se utiliza en toda la documentación del producto para indicar diferentes niveles de daños que pueden causarse al utilizar el presente producto:

AVISO: Si no se siguen correctamente, los procedimientos pueden derivar en posibles daños materiales y/o lesiones personales.

ADVERTENCIA: Procesos que si no se siguen correctamente pueden provocar daños materiales, daños colaterales y/o lesiones graves o que tienen una alta probabilidad de causar lesiones superficiales.

ADVERTENCIA: Lea TODA la guía de inicio rápido y el manual de instrucciones para familiarizarse con las características del producto antes de utilizarlo. Un mal uso del producto puede resultar en daños en el producto, daños materiales o lesiones personales graves.

ADVERTENCIA: Este es un producto de consumo avanzado. Debe manejarse con precaución y sentido común, y requiere alguna habilidad mecánica básica.

Si el presente producto no se maneja de forma correcta y responsable, pueden causarse daños al producto, daños materiales o lesiones graves. Este producto no está previsto para que lo utilicen niños sin la supervisión directa de adultos. No utilice este producto con componentes incompatibles ni lo modifique de un modo no contemplado en las instrucciones facilitadas por Yuneec. La guía de inicio rápido y el manual de instrucciones contienen instrucciones de seguridad, manejo y mantenimiento. Es fundamental leer y cumplir todas las instrucciones y advertencias antes de poder montar, configurar o usar el producto de forma correcta y para evitar daños o lesiones graves.

EDAD RECOMENDADA: NO RECOMENDADO PARA NIÑOS MENORES DE 14 AÑOS. ESTE PRODUCTO NO ES UN JUGUETE.

PRECAUCIONES Y ADVERTENCIAS DE SEGURIDAD GENERAL

ADVERTENCIA: Si el presente producto no se maneja según su fin previsto descrito en la guía de inicio rápido y en el manual de instrucciones, pueden causarse daños al producto, daños materiales o lesiones graves. ¡Una aeronave, plataforma APV, dron, etc. multirrotor controlada/o por radio (RC) no es un juguete! Su uso indebido puede causar lesiones corporales graves y daños materiales.

ADVERTENCIA: Como usuario del presente producto, usted es el único y completo responsable de manejarlo de forma que no ponga en peligro a usted ni a terceros y que no ocasione daños al propio producto ni daños materiales a terceros.

- Mantenga siempre las manos, cara y otras partes del cuerpo alejadas tanto de las hélices y las aspas de los rotores en rotación como de las otras piezas en movimiento. Mantenga alejado de las hélices/ aspas de los rotores cualquier objeto que pudiera impactar o enredarse con ellas, incluidos restos, piezas, herramientas, ropa suelta, etc.
 - Maneje siempre su aeronave en espacios abiertos al aire libre en los que no haya gente, vehículos ni cualquier otro tipo de obstáculo. No la haga volar nunca sobre grupos de gente, aeropuertos o edificios.
 - Para garantizar un manejo correcto y un vuelo seguro no intente nunca manejar su aeronave cerca de edificios u otros obstáculos que no permitan ver claramente el cielo y que puedan restringir la recepción del GPS.
 - No intente manejar su aeronave en áreas con potencial magnético o radiointerferencias, incluidas las áreas cercanas a torres de transmisión, estaciones de transmisión de potencia, líneas de alto voltaje, tormentas eléctricas, etc.
 - Mantenga siempre una distancia segura en todas las direcciones alrededor de la aeronave para evitar que la misma colisione o cause lesiones. La aeronave se controla mediante una señal de radio sujeta a interferencias de muchas fuentes que escapan a su control. Las interferencias pueden provocar una pérdida momentánea de control.
 - Para garantizar un manejo correcto y seguro de la función de aterrizaje automático en el modo Home, debe arrancar los motores con la aeronave en una posición en la que haya por lo menos 3 metros (unos 10 pies) de espacio libre y abierto alrededor y conseguir que el GPS obtenga la posición correctamente.
 - No intente manejar su aeronave si cualquiera de los componentes, piezas, etc. (incluidas, pero no limitadas, hélices/aspas de los rotores dañadas, baterías viejas, etc.) está gastado o dañado.
 - No maneje nunca su aeronave si las condiciones meteorológicas son adversas, incluyendo vientos fuertes, precipitaciones, rayos, etc.
 - Al manejar su aeronave arránquela siempre con la batería completamente cargada. Aterrice siempre la aeronave tan pronto como sea posible tras la primera señal de advertencia de batería descienda o aterrice de inmediato después de la segunda señal de advertencia de batería baja (estas señales son las vibraciones y las alertas audibles que emite el transmisor/la estación personal de tierra).
 - Solo maneje su aeronave si el nivel de la batería en el transmisor/la estación personal de tierra se encuentra dentro de un rango seguro (según indica el icono de estado de carga de la batería en la pantalla del transmisor/la estación personal de tierra).
 - Mantenga siempre la aeronave en una línea de visión despejada y bajo control, y mantenga el transmisor/la estación personal de tierra encendido/a mientras la aeronave esté encendida.
 - Si las hélices/aspas de los rotores entran en contacto con cualquier objeto, desplace el joystick de aceleración completamente hacia abajo y apague los motores.
 - Deje siempre que los componentes y las piezas se enfrien después del uso, antes de tocarlos y antes de volver a hacer volar la aeronave.
 - Extraiga siempre las baterías después del uso y guárdelas/transportelas de acuerdo con las instrucciones correspondientes.
 - Evite mojar los componentes, piezas, etc. electrónicos no diseñados ni protegidos específicamente para su uso en agua. La humedad puede dañar los componentes y piezas electrónicos.
 - No introduzca nunca en la boca ninguna parte de la aeronave ni ningún accesorio, componente o pieza de la misma, ya que de lo contrario podría sufrir lesiones graves o incluso la muerte.
 - Mantenga siempre los productos químicos, las piezas pequeñas y los componentes electrónicos fuera del alcance de los niños.
 - Siga cuidadosamente las instrucciones y advertencias incluidas para la presente aeronave y cualquier accesorio, componente o pieza relacionado (incluyendo, pero sin limitarse a, los cargadores, las baterías recargables, etc.).
- PRECAUCIÓN:** Los controles electrónicos de velocidad (ESC) instalados en el TORNADO no son compatibles con cualquier otro producto, y el TORNADO no es compatible con cualquier otro ESC. El uso de cualquier otro ESC en el TORNADO hará que el mismo colisione, lo cual puede provocar daños en el producto, daños materiales o lesiones graves.

ADVERTENCIAS SOBRE LA BATERÍA LI-PO E INSTRUCCIONES DE USO

ADVERTENCIA: Las baterías de polímero de litio (LiPo) son muchísimo más volátiles que las baterías alcalinas, las de NiCd o las de NiMH. Para evitar causar daños materiales o lesiones graves deben seguirse al pie de la letra todas las instrucciones y advertencias, ya que una manipulación incorrecta de las baterías Li-Po puede provocar un incendio. Al manipular, cargar o utilizar las baterías Li-Po incluidas usted asume todos los riesgos inherentes a las baterías Li-Po. Si no está de acuerdo con estas condiciones, devuelva de inmediato el producto íntegro en su estado original (nuevo y sin usar) al punto donde lo adquirió.

- Las baterías Li-Po deben cargarse siempre en espacios seguros y bien ventilados y alejadas de materiales inflamables.
- Nunca deje la batería Li-Po cargando sin vigilancia. Cuando cargue la batería, debe supervisar siempre el proceso de carga y reaccionar de inmediato ante cualquier problema que pueda ocurrir.
- Después del vuelo/cuando la batería Li-Po esté descargada, espere a que se enfríe a temperatura ambiente antes de volver a cargarla.
- Para cargar la batería Li-Po utilice únicamente el cargador incluido en el envío o un cargador compatible adecuado para baterías Li-Po. De lo contrario puede provocar un incendio que cause daños materiales y/o lesiones graves.
- Si en cualquier momento la batería Li-Po comienza a inflarse o hincharse, interrumpa la carga o la descarga de inmediato. Desconecte la batería con rapidez y seguridad, colóquela en un lugar seguro y abierto alejado de materiales inflamables y manténgala en observación durante 15 minutos. Si continúa cargando o descargando una batería que ha comenzado a inflarse o hincharse, puede provocar un incendio. Una batería que se ha inflado o hinchado, aunque solo sea un poco, debe retirarse completamente del servicio activo.
- No sobredescargue la batería Li-Po. Si la descarga demasiado, puede causar daños a la propia batería, lo cual puede resultar en una reducción de su potencia o de la duración del vuelo, o incluso en que la batería falle por completo. Las células LiPo no deberían descargarse por debajo de los 3,0 V cada una.
- Para obtener los mejores resultados, guarde la batería Li-Po a temperatura ambiente y en un lugar seco.
- Durante la carga, transporte o almacenamiento temporal, el rango de temperatura de la batería Li-Po debería ser de aproximadamente 5–49 °C (40–120 °F). No almacene la batería ni la aeronave en lugar expuesto a la luz solar directa ni en un garaje o vehículo en los que se alcancen temperaturas elevadas. Si la almacena en un garaje o vehículo en los que se alcancen temperaturas elevadas, la batería puede sufrir daños o incluso incendiarse.
- Nunca deje las baterías, cargadores o sistemas de alimentación sin vigilancia mientras los esté usando.
- Nunca intente cargar baterías con la tensión baja, infladas/hinchadas, dañadas o mojadas.
- No permita nunca que los niños menores de 14 años carguen las baterías.
- No cargue nunca una batería si cualquiera de los cables ha sufrido daños o se ha cortocircuitado.
- No intente nunca desmontar la batería, el cargador o el sistema de alimentación.
- Nunca deje caer/lance las baterías, los cargadores o los sistemas de alimentación.
- Antes de iniciar la carga, inspeccione siempre la batería, el cargador o el sistema de alimentación.
- Antes de conectar la batería, el cargador o el sistema de alimentación asegúrese siempre de que la polaridad es la correcta.
- Desconecte siempre la batería después de cargarla.
- Interrumpa siempre cualquier proceso si la batería, el cargador o el sistema de alimentación fallan.

AVISO IMPORTANTE: Para que la batería esté más segura y para prolongar su vida útil, es mejor almacenarla con la mitad de la carga, sea cual sea el tiempo de almacenaje. Almacenar la batería con aproximadamente el 50 % de la carga es lo mejor, pero para conseguir este voltaje tendrá que gestionar el tiempo de carga con cuidado y además necesitará un voltímetro. Si dispone del equipo y los conocimientos necesarios para conseguir dejar la batería al 50 % de carga, le recomendamos que la almacene a ese nivel de carga. De lo contrario, simplemente asegúrese de no almacenar la batería cargada del todo siempre que sea posible.

De hecho, siempre que almacene la batería a temperatura ambiente y vuelva a utilizarla transcurridas solo algunas semanas, es mejor guardarla descargada después del último vuelo (siempre y cuando no se sobredescargara durante el último vuelo).

EXENCIÓN DE RESPONSABILIDAD

Yuneec Electric Aviation no se hace responsable de ningún daño o lesión que resulte de un uso indebido del presente producto o de un uso que viole la normativa legal, en especial bajo las siguientes circunstancias:

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, derivadas del incumplimiento de las instrucciones de manejo o de las instrucciones que figuran en www.yuneec.com, la información del producto, manual de usuario y demás información legalmente vinculante.

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, provocados por estar bajo la influencia de alcohol, drogas, medicamentos o estupefacientes que puedan afectar a la concentración del usuario. Esto mismo se aplica en caso de enfermedades que menoscaben la concentración del usuario (mareos, cansancio, náuseas, etc.) u otros factores que comprometan sus capacidades físicas y mentales. Daños, lesiones o violación de la normativa legal causados intencionadamente.

Toda solicitud de indemnización por daños y perjuicios causados por un accidente resultante de usar el producto.

Los daños o lesiones, así como la violación de la normativa legal, causados por usar el producto en una zona de exclusión aérea, p. ej. cerca de aeródromos, sobre autopistas o en zonas de conservación natural. Mal funcionamiento del producto causado por readaptaciones o cambios de piezas realizados con componentes de un fabricante distinto a Yuneec Electric Aviation.

Los daños o lesiones causados por el uso de piezas de imitación (piezas no originales).

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, causados por un manejo incorrecto o errores de juicio.

Los daños o lesiones causados por repuestos dañados o por no usar piezas de repuesto originales de Yuneec Electric Aviation.

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, causados por ignorar la advertencia de batería baja.

Los daños o lesiones causados por hacer volar deliberadamente y con negligencia un modelo dañado o uno que no esté en condiciones de volar, p. ej. por suciedad o por penetración de agua o de partículas gruesas o aceite; o un modelo que no haya sido montado por completo y de manera correcta o uno cuyos componentes principales presenten daños o defectos visibles o al que le falten piezas.

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, causados por manejar el modelo en un campo magnético (p. ej. bajo líneas de alta tensión, torres de radio, antenas de telefonía móvil, en estaciones eléctricas/transformadoras, etc.), en entornos con una señal inalámbrica potente, en zonas de exclusión aérea, en zonas con mala visibilidad y en caso de que el piloto tenga problemas de visión u otras deficiencias que se no se hayan diagnosticado, etc.

Los daños o lesiones provocados por incumplir la normativa legal relativa al manejo del modelo o por manejar el modelo en condiciones meteorológicas adversas, p. ej. lluvia, viento, nieve, granizo, tormentas, huracanes, etc.

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, causados por fuerza mayor, p. ej. en caso de colisión, incendio, explosión, inundación, tsunami, deslizamiento de tierras, avalancha, terremoto u otras fuerzas de la naturaleza.

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, causados por el uso ilegal o inmoral del modelo, p. ej. para grabar vídeos o datos que vulneren o menoscaben la privacidad de terceros.

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, causados por el uso incorrecto de las baterías, los sistemas de protección, los cargadores o la aeronave.

Daños indirectos causados por el manejo incorrecto de todo tipo de componentes del sistema y piezas accesorias, en especial de las tarjetas de memoria, debido a lo cual las imágenes o los vídeos de la cámara puedan llegar a deteriorarse.

Todo incumplimiento de las obligaciones legales: lesiones personales, daños materiales y daños ambientales causados por un uso que incumpla las leyes y normativas locales.

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, causados por un uso peligroso sin suficiente experiencia práctica.

Los daños o lesiones, así como el incumplimiento de la normativa legal, causados por volar en zonas legalmente definidas como zonas de exclusión aérea. Ulteriores pérdidas que no se incluyan en lo que Yuneec Electric Aviation define como uso indebido.

El presente producto ha sido diseñado para un uso tanto profesional como privado. Deben cumplirse las leyes y normativas nacionales e internacionales vigentes en el momento del despegue.

INFORMACIÓN SOBRE LA CERTIFICACIÓN

DECLARACIÓN DE LA FCC:

El presente equipo ha sido probado y cumple los límites de acuerdo con la parte 15 de las reglas FCC. Estos límites han sido diseñados para ofrecer una protección razonable contra interferencias perjudiciales en un entorno residencial. El presente equipo genera, utiliza y puede irradiar energía de radiofrecuencia. Por tanto, si no se instala y utiliza de acuerdo con las instrucciones, podría causar interferencias perjudiciales para las comunicaciones por radio.

Sin embargo, no hay garantía alguna de que no se vayan a producir interferencias en un entorno particular. En el caso de que el presente dispositivo causara interferencias con la señal de radio o televisión, lo cual puede determinarse encendiendo y apagando el dispositivo, se recomienda al usuario que intente corregir la interferencia tomando una de las siguientes medidas:

Reorientar o recolocar la antena receptora.

Aumentar la separación entre el equipo y el receptor.

Conectar el equipo a una salida o a un circuito distinto al que esté conectado el receptor.

El presente dispositivo cumple la parte 15 de las reglas FCC. El manejo está sujeto a las siguientes dos condiciones:

(1) que el presente dispositivo no cause interferencias perjudiciales, y (2) que el presente dispositivo acepte cualquier interferencia que reciba, incluidas las interferencias que puedan causar un funcionamiento no deseado.

AVISO: El presente equipo ha sido probado y cumple los límites relativos a dispositivos digitales de la Clase B, de acuerdo con la parte 15 de las reglas FCC. Estos límites han sido diseñados para ofrecer una protección razonable contra interferencias perjudiciales en un entorno residencial. El presente equipo genera, utiliza y puede irradiar energía de radiofrecuencia. Por tanto, si no se instala y utiliza de acuerdo con las instrucciones, podría causar interferencias perjudiciales para las comunicaciones por radio. Sin embargo, no hay garantía alguna de que no se vayan a producir interferencias en un entorno particular. En el caso de que el presente dispositivo causara interferencias con la señal de radio o televisión, lo cual puede determinarse encendiendo y apagando el dispositivo, se recomienda al usuario que intente corregir la interferencia tomando una de las siguientes medidas:

—Reorientar o recolocar la antena receptora.

—Aumentar la separación entre el equipo y el receptor.

—Conectar el equipo a una salida de un circuito distinto al que esté conectado el receptor.

—Solicitar ayuda al distribuidor o un técnico experto de radio/TV.

AVISO DE EXPOSICIÓN A RF

El presente equipo debe instalarse y manejarse de acuerdo con las instrucciones proporcionadas, y la(s) antena(s) utilizada(s) para el presente transmisor debe(n) instalarse con una separación de por lo menos 20 cm de cualquier persona y no puede(n) colocarse ni manejarse junto con cualquier otra antena o transmisor. Los usuarios finales e instaladores deben disponer de las instrucciones de instalación de las antenas y las condiciones de uso de los transmisores para cumplir las normas de exposición a RF.

DECLARACIÓN DE EXPOSICIÓN A LA RADIACIÓN DEL IC PARA CANADÁ

El presente dispositivo cumple el/los estándar(es) RSS para dispositivos de radio sin licencia del Departamento de Industria de Canadá.

El manejo está sujeto a las siguientes dos condiciones: (1) que el presente dispositivo no puede causar interferencias, y (2) que el presente dispositivo acepte cualquier interferencia, incluida cualquier interferencia que pueda causar un funcionamiento no deseado del dispositivo.

Le présent appareil est conforme aux CNR d'Industrie Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes : (1) l'appareil ne doit pas produire de brouillage, et (2) l'utilisateur de l'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

El presente equipo cumple el límite de exposición a la radiación establecido para un entorno no controlado en la norma RSS-102 del Departamento de Industria de Canadá.

Cet équipement respecte les limites d'exposition aux rayonnements IC définies pour un environnement non contrôlé

Artículo 12

Si no dispone de autorización, ninguna compañía, empresa o usuario podrá alterar la frecuencia, incrementar la potencia o cambiar las características y las funciones del diseño original de la presente maquinaria eléctrica de frecuencia de baja potencia.

Artículo 14

La aplicación de maquinaria eléctrica de baja frecuencia no podrá afectar a la seguridad en la navegación ni interferir en comunicaciones legales. Si se detecta alguna interferencia, el servicio deberá suspenderse hasta que se efectúen mejoras y se elimine la interferencia.

Declaración de advertencia de NCC

Si no dispone de autorización, ninguna compañía, empresa o usuario podrá alterar la frecuencia, incrementar la potencia o cambiar las características y las funciones del diseño original de la presente maquinaria eléctrica de frecuencia de baja potencia. La aplicación de maquinaria eléctrica de baja frecuencia no podrá afectar a la seguridad en la navegación ni interferir en comunicaciones legales. Si se detecta alguna interferencia, el servicio deberá suspenderse hasta que se efectúen mejoras y se elimine la interferencia.

Declaración de advertencia CE:

La función Wi-Fi del presente dispositivo está restringida solo al uso en un espacio cerrado cuando se maneja en el rango de frecuencias de 5150-5250 MHz.

PRECAUCIÓN: Cualquier cambio o modificación no aprobada expresamente por la parte encargada del cumplimiento normativo podría invalidar la autorización del usuario para usar este equipo. El ID FCC y el ID IC del módulo no son visibles cuando se instalan en la unidad. Si la unidad se comercializa de tal modo que los usuarios finales no puedan disponer de métodos de acceso sencillos y de uso general para extraer el módulo y de tal forma que el ID FCC y el ID IC del módulo sean visibles, se incluye una etiqueta permanente adicional relativa al módulo integrado: Contiene ID FCC del módulo transmisor:

2ACSS-SR24P; IC: 11554B-SR24P o Contiene ID FCC: 2ACSS-SR24P; IC: debe usarse 11554B-SR24P.

RECOPILACIÓN Y PROCESAMIENTO DE DATOS

Yuneeec puede recopilar información de navegación, como por ejemplo datos GPS, para ayudar a mejorar nuestros productos.

También podemos recopilar información relacionada con el mapa de profundidad y las imágenes infrarrojas de su dron si usted lo deja en nuestro centro de servicio a efectos de reparación y mantenimiento o cualquier otro servicio.

Asimismo, también podemos obtener otros datos, como información del dispositivo, información de registro del servidor, etc. Igualmente, si usted decide hacerse usuario registrado, también podemos recopilar la información personal utilizada en el registro y cualquier otra información de usuario que usted proporcione a Yuneeec.

Además, podemos recopilar la información que el usuario envíe a otros usuarios, así como a los destinatarios y remitentes de dicha información.

Nos reservamos el derecho a divulgar su información si así se requiere por ley o si consideramos de buena fe que dicha divulgación es necesaria para cumplir la legislación vigente, por ejemplo, en respuesta a una orden judicial, una citación judicial, una orden o solicitud gubernamental o para cooperar de cualquier otro modo con los organismos gubernamentales o en aplicación de la ley.

Asimismo, nos reservamos el derecho a divulgar su información si consideramos de buena fe que ello es necesario o apropiado para: (i) protegernos a nosotros mismos o a terceros de actividades fraudulentas, ilegales o abusivas; (ii) tomar precauciones para evitar toda responsabilidad potencial; (iii) proteger la seguridad de las aplicaciones de Yuneeec integradas o descargadas en su dron o en cualesquiera equipos y servicios conexos; y (iv) proteger nuestros propios derechos legales o de terceros.

Toda información que hayamos recopilado podrá ser divulgada o transmitida a un comprador, sucesor o cesionario como parte de cualquier posible fusión, adquisición, financiación de deuda u otras actividades que comporten una transferencia de activos empresariales.

Podemos poner a disposición de terceros la información no personal conjunta de los usuarios para distintos fines, entre ellos: (i) cumplir las distintas obligaciones de prestar información; (ii) llevar a cabo iniciativas comerciales; (iii) analizar la seguridad de los productos; y (iv) conocer y analizar los intereses, hábitos, patrones de uso de ciertas funciones, servicios, contenidos, etc. de nuestros usuarios.

SERVICIO AL CLIENTE

FABRICANTE:

Yuneeec International (China) Co., Ltd.

Dirección de producción:

East Zhengwei Road No.388, Jinxi
Town, Kunshan City, Jiangsu Province

DISTRIBUIDOR:

US: Yuneeec USA Inc.

Dirección: 5555 Ontario Mills
Parkway, Ontario, CA91764, USA

Tel: +1 855 284 8888

EU: Yuneeec Europe GmbH

Dirección: Niklaus–Otto-Strasse 4,
24568 Kaltenkirchen, Germany.

Tel: +49 4191 932620

CN: Youyu (Shanghai) Digital Technology Co.,Ltd.

Dirección: B 15F, 461 HongCao Road, CaoHeJing
Software Building XuHui District, Shanghai, China

Tel: +86 400 8207 506

Cualquier información anterior puede cambiar en función de la actualización del software.
Para obtener la última documentación, visite el sitio web oficial.